

## Seagate, часть 2

### Архитектура F3

# Оглавление

1. Введение .....	3
2. Поддерживаемые семейства .....	6
3. Подготовка к работе .....	7
4. Запуск утилиты .....	8
5. Неисправности, встречающиеся наиболее часто .....	10
5.1. Заклинивание двигателя .....	10
5.2. "Залипание" головок .....	10
5.3. Накопитель отдаёт паспорт (детектируется в системе), но при этом имеет ёмкость = 0 .....	10
5.4. Накопитель не определяется в системе, постоянно находится в состоянии BSY .....	11
5.5. Накопитель распознаётся в системе, видно начало диска, но, начиная с некоторого LBA, непрерывно до конца диска идут ошибки UNC .....	12
5.5.1. Автоматическое восстановление транслятора (полное) .....	13
5.5.2. Автоматическая коррекция положения конкретного LBA .....	14
5.5.3. Задача в Data Extractor .....	15
5.5.4. Ручное восстановление транслятора .....	15
6. Меню "Тесты" .....	18
6.1. Состояние утилиты .....	18
6.2. Работа с терминалом .....	18
6.3. Служебная информация .....	19
6.3.1. Резервирование ресурсов HDD .....	19
6.3.2. Работа с ПЗУ .....	20
6.3.3. Работа с ОЗУ .....	20
6.3.3.1. Карты головок накопителей Seagate F3 .....	21
6.3.4. Работа со служебной зоной .....	22
6.4. Логическое сканирование .....	24
6.5. Пользовательские команды .....	25
7. Специализированные инструменты утилиты .....	27
7.1. Просмотр и редактирование ресурсов HDD .....	27
7.2. Работа с образом Flash ПЗУ .....	30
8. Разблокировка накопителей в случае ошибки LED: CC .....	33
8.1. Метод отключения платы контроллера от гермоблока (изолирования разъема шпиндельного двигателя) .....	34
8.2. Метод закорачивания канала чтения .....	34
8.3. Механизм действия основной части разблокирования .....	36
8.4. Поиск точек закорачивания .....	37
9. Приложение 1. Замена плат контроллера .....	38
10. Приложение 2. Тестирование платы контроллера HDD .....	39
11. Приложение 3. Тестирование обмоток двигателя .....	40
12. Приложение 4. Расположение контрольных точек на платах HDD Barracuda F3 3.5" .....	41
12.1. PCB 100466725 REV A (DLAJ-4) .....	41
12.2. PCB 100466824 REV A (UJAJ-6) .....	42
12.3. PCB 100466824 REV B (UJAJ-6) .....	43
12.4. PCB 100466824 REV C (UJAJ-6) .....	44
12.5. PCB 100496208 REV A .....	45

ООО НПП «ACE»  
только для официальных пользователей

## 1. Введение

К 2008 году компания Seagate перешла от производства 3.5" HDD линейки Barracuda классической концепции (... , 7200.7, 7200.8, 7200.9, 7200.10, Barracuda ES) к новой архитектуре F3, которая была призвана объединить производства ATA и SCSI накопителей. В новом семействе механика и ядро преимущественно были перенесены из жестких дисков с интерфейсом ATA, но значительная часть архитектуры микропрограммы была перестроена по схеме, принятой для SCSI накопителей Seagate. В частности, ПЗУ было расширено и дополнено набором функциональности, позволяющей плате контроллера функционировать в ATA режиме без гермоблока. Кроме того, в ПЗУ была перенесена адаптивная информация, информация о паспорте накопителя (благодаря этому даже плата без гермоблока возвращает по ATA паспорт с корректной информацией о HDD<sup>1</sup>). Однако, наряду с полезными эффектами от объединения, в новую архитектуру перешел ряд "наследственных" болезней обоих ветвей – предков. В частности, это группа проблем, связанных с повреждением транслятора (проблемы, типичные для SCSI HDD).

<sup>1</sup> В ПЗУ некоторых FW семейств Barracuda ES.2 присутствует стандартный паспорт, корректируемый данными с поверхности дисков.

## **Жесткий диск Barracuda 7200.12**

Rechenkai  
1101110110110011  
0111011110  
111101  
011  
11  
1



*Рис. 1.1. Жесткий диск Barracuda 7200.12.*

1 – производитель – Seagate; 2 – наименование семейства – Barracuda 7200.12;  
3 – серийный номер – 5VM428EF; 4 – наименование модели – ST3160318AS;  
5 – версия FW – CC37; 6 – Site code (код места производства) – WU.

#### **Жесткий диск Barracuda 7200.11**



*Рис. 1.2. Жесткий диск Barracuda 7200.11.*

1 – производитель – Seagate; 2 – наименование семейства – Barracuda 7200.11;  
3 – серийный номер – 9QM040C5; 4 – наименование модели – ST3500320AS;  
5 – версия FW – SD04; 6 – Site code (код места производства) – KRATSG.

## Жесткий диск Barracuda ES.2



Рис. 1.3. Жесткий диск Barracuda ES.2.

1 – производитель – Seagate; 2 – наименование семейства – Barracuda ES.2;  
3 – серийный номер – 9QM7D0QK; 4 – наименование модели – ST3500320NS;  
5 – версия FW – SN05; 6 – Site code (код места производства) – KRATSG.

### **Жесткий диск *Momentus 7200.3***



*Рис. 1.4. Жесткий диск Momentus 7200.*

1 – производитель – Seagate; 2 – наименование семейства – Momentus 7200.3;  
3 – серийный номер – 5TH0BV0S; 4 – наименование модели – ST9250421AS;  
5 – версия FW – SD13; 6 – Site code (код места производства) – WU.

## 2. Поддерживаемые семейства

## 2. Поддерживаемые семейства

Семейство	Модель
	2.5"
Momentum 5400.5	ST9320320AS ST9320320ASG ST9250320AS ST9200321AS ST9160310AS ST9160310ASG ST9120310AS ST9120310ASG ST980310AS ST980310ASG
Barracuda 5400.6	ST9500325AS ST9400326AS ST9320325AS ST9250315AS ST9160314AS ST9160301AS ST9120315AS ST980313AS ST9500325ASG ST9320325ASG ST9250315ASG ST9160314ASG ST9120315ASG ST980313ASG
Momentum 7200.3	ST9320421AS ST9320421ASG ST9250421AS ST9250421ASG ST9200421AS ST9200423ASG ST9160411AS ST9160411ASG ST9120411AS ST9120411ASG ST980411AS ST980411ASG
Momentum 7200.4	ST9500420AS ST9500420ASG ST9320423AS ST9320423ASG ST9250410AS ST9250410ASG ST9160412AS ST9160412ASG ST9120410AS ST9120410ASG

Семейство	Модель
	3.5"
ES.2	ST31000340NS ST3750330NS ST3500320NS ST3250310NS
Barracuda 7200.11	ST31500341AS ST31000340AS ST31000333AS ST3750630AS ST3750330AS ST3640323AS ST3500620AS ST3500320AS ST3320613AS ST3160813AS
Barracuda 7200.12	ST31000528AS ST3750528AS ST3500418AS ST3500410AS ST3320418AS ST3250318AS ST3160318AS
Bara LP / Green	ST2000DL003 ST1500DL003 ST32000542AS ST31500541AS ST31000520AS

### 3. Подготовка к работе

Подробнее о подготовке к работе с утилитой и подключении HDD к комплексу см. в главе 3 первой части документации Seagate.

**Внимание!** В ПЗУ накопителей находится адаптивная информация. Внимательно проверьте, соответствует ли плата контроллера гермоблоку. Для этого можно воспользоваться тем, что даже отключённая от гермоблока плата возвращает по ATA паспорт. Прочитав паспорт HDD, можно сравнить имя модели и серийный номер с тем, что напечатано на наклейке гермоблока<sup>1</sup>.

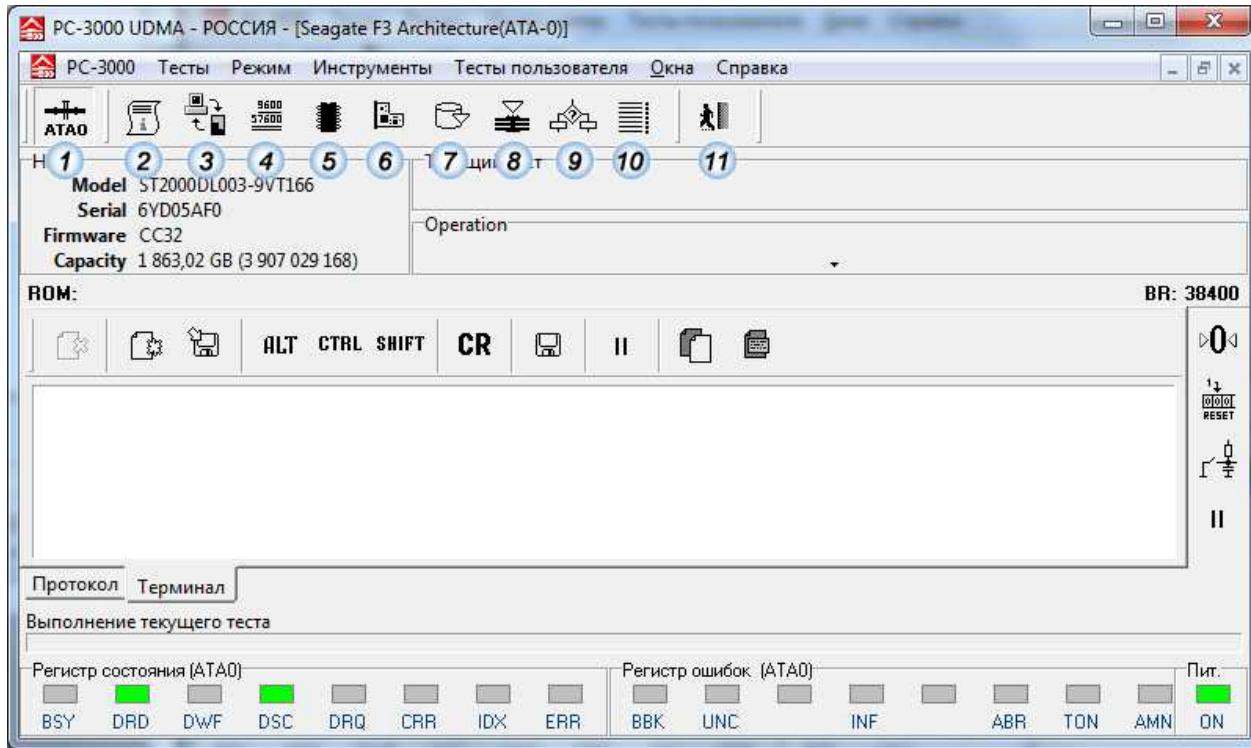
**Внимание!** Имейте в виду, что в случае “неродной” платы контроллера любые действия, связанные с записью на поверхность дисков, могут привести к необратимому повреждению служебной информации и, как следствие, к недоступности пользовательских данных.

<sup>1</sup> К сожалению, как отмечалось выше, некоторые FW в ПЗУ имеют паспорт, содержащий типовые данные. Это осложняет идентификацию.

## 4. Запуск утилиты

## 4. Запуск утилиты

Сразу после запуска утилиты программа открывает основное рабочее поле (Рис. 4.1). Также автоматически открывается окно работы с терминалом HDD.



Puc. 4.1.

Кнопки оперативной панели быстрого доступа:

- 1** – управление питанием накопителя;
  - 2** – вызов диалога состояния утилиты (в числе прочего позволяет перечитать списки модулей и DT);
  - 3** – переподключение к COM порту (необходимо при зависании USB to COM адаптера);
  - 4** – переключение и определение скорости работы с HDD по терминалу;
  - 5** – меню чтения ПЗУ;
  - 6** – группа функций работы с контроллером: чтение/запись DT, изменение карт головок в ОЗУ, флагов SAP;
  - 7** – группа функций работы со служебной зоной (резервирование служебной информации; чтение/запись модулей; изменение паспорта HDD; пересчёт и восстановление транслятора; очистка паролей);
  - 8** – логическое сканирование поверхности;
  - 9** – группа функций автоматизированного решения типичных неисправностей;
  - 10** – набор пользовательских команд;
  - 11** – выход из утилиты.

Некоторые типичные неисправности, решаемые утилитой на данный момент (Рис. 4.2):

- ◆ Накопитель определяется в системе, но с нулевой ёмкостью (0 Gb) (кроме случая, когда нулевая ёмкость обусловлена повреждением платы контроллера / головок или неродным контроллером).
  - ◆ Накопитель не определяется в системе, так как постоянно находится в состоянии BSY - блокировка HDD (LED: 000000CC).

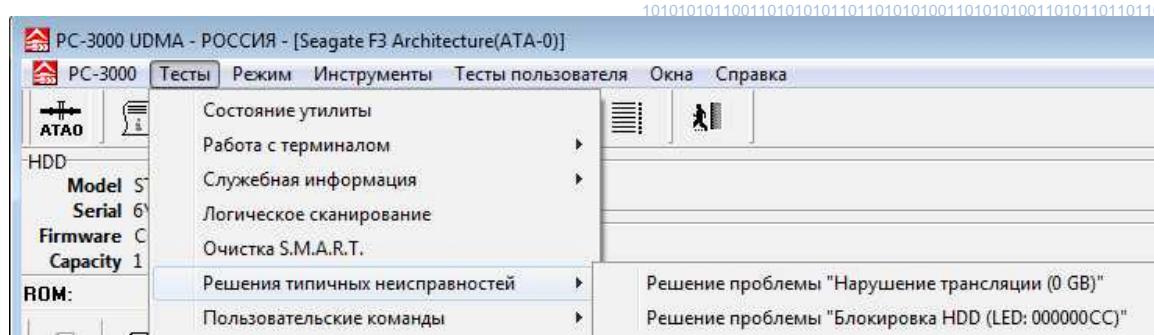


Рис. 4.2.

**Внимание!** При запуске утилита в автоматическом режиме выдаёт рекомендации по разрешению проблем, связанных с HDD (Рис. 4.3, Рис. 4.4). Подробнее об автоматических режимах обработки неисправностей сммотрите в Главе 5.

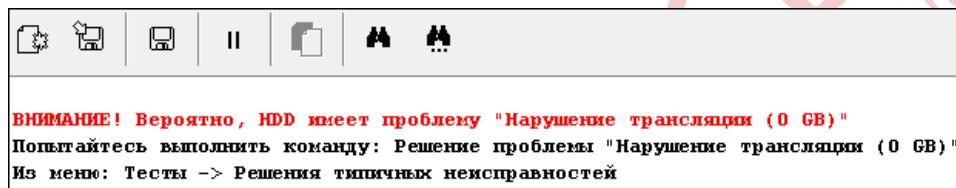


Рис. 4.3.

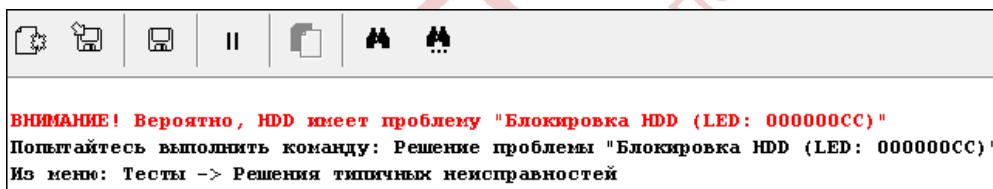


Рис. 4.4.

## **5. Несправности, встречающиеся наиболее часто**

## 5.1. Заклинивание двигателя

Если заклинило двигатель, то при исправной плате контроллера (проверяется заменой на исправную плату того же семейства той же ревизии) и обмотках двигателя (см. раздел 11) жесткий диск не в состоянии раскрутить диски. На ощупь эту неисправность можно обнаружить по характерной вибрации гермоблока при подаче питания. При вскрытии гермоблока и отсутствии “залипания” головок вручную провернуть диски очень трудно либо невозможно.

Чтобы решить проблему, перенесите пакет дисков в гермоблок-донор. При этом плата контроллера, головки, магниты можно взять от повреждённого накопителя (при повреждении “родных” головок их можно заменить).

## ■ 5.2. “Залипание” головок

“Залипание” головок проявляется аналогично случаю заклинивания двигателя. При вскрытии гермоблока головки находятся вне парковочной области. Они прилипают к поверхности дисков за счёт сил молекулярного притяжения.

К сожалению, не существует единой методики “отлепления” головок. Следует полагаться на собственный опыт и опыт коллег по работе.

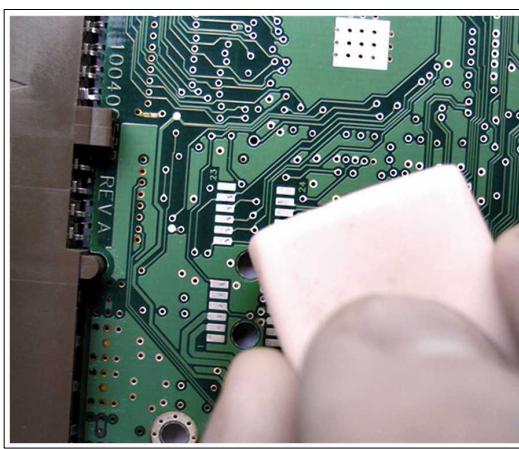
### ■ 5.3. Накопитель отдаёт паспорт (детектируется в системе), но при этом имеет ёмкость = 0

Неисправность может быть обусловлена следующими причинами:

- ◆ неродная плата контроллера;
  - ◆ повреждение головок чтения/записи в гермоблоке;
  - ◆ нарушение контакта между платой контроллера и гермоблоком в разъёме подключения коммутатора-предусилителя (окисление контактов и т.д.), Рис. 5.1;
  - ◆ повреждение служебной информации (SMART, G-List транслятор...).



Puc. 5.1.



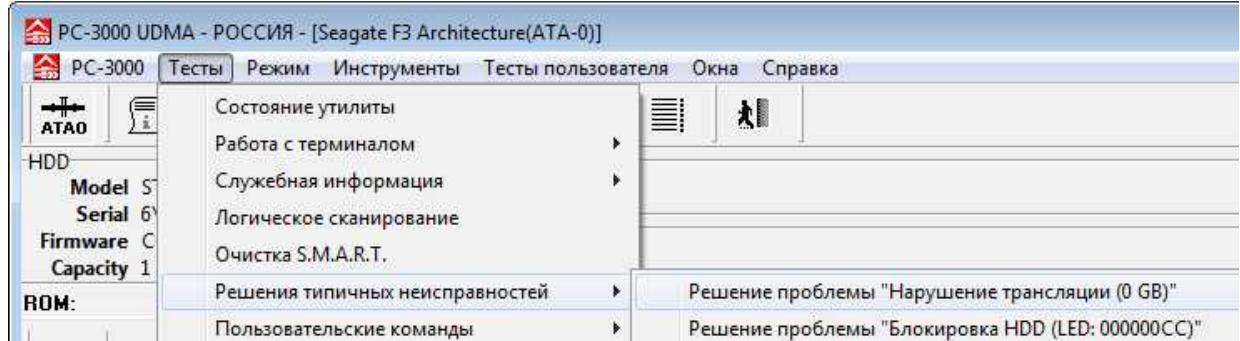
Puc. 5.2.

В разделе 3 приведен метод проверки того, что плата “родная”. На данный момент не существует методик восстановления накопителя при потере родной платы.

Если нарушен контакт, попробуйте очистить разъём, например, при помощи конторского ластика (смотрите Рис. 5.2).

Если повреждены магнитные головки, то HDD обычно “стучит” при подаче питания. Рекомендуется заменить неисправный блок головок.

Если повреждена служебная информации, воспользуйтесь пунктом меню «Решение проблемы “Нарушение трансляции (0 GB)»» (Рис. 5.3). При выборе данного пункта утилита автоматически предпринимает ряд действий по решению проблемы (Рис. 5.4). В результате доступ к пользовательским данным восстанавливается.



Puc. 5.3.

**ВНИМАНИЕ!** Вероятно, HDD имеет проблему "Нарушение трансляции (0 GB)"  
Попытайтесь выполнить команду: Решение проблемы "Нарушение трансляции (0 GB)"  
Из меню: Тесты -> Решения типичных неисправностей

```
Тест : Решение проблемы "Нарушение трансляции (0 GB)"  
Проверка SetMax.....  
Проверка SetMax..... : Error  
Очистка SMART..... : Ok  
Проверка SetMax.....  
Проверка SetMax..... : Error  
Очистка G-List..... : Ok  
Проверка SetMax.....  
Проверка SetMax..... : Error  
Max Wr Retries = 00, Max Rd Retries = 00, Max ECC T-Level = 14, Max Certify Rewrite 1  
  
User Partition Format 10% complete, Zone 00, Pass 00, LBA 00004339, ErrCode 00000080  
User Partition Format 10% complete, Zone 00, Pass 00, LBA 00008DED, ErrCode 00000080  
User Partition Format Successful - Elapsed Time 0 mins 10 secs  
  
F3 T>  
Пересчёт транслятора..... : Ok  
Проверка SetMax.....  
Проверка SetMax..... : Ok  
Решение проблемы "Нарушение трансляции (0 GB)"..... : Ok
```

Puc. 5.4.

## ■ 5.4. Накопитель не определяется в системе, постоянно находится в состоянии BSY

Данная неисправность может быть обусловлена следующими причинами:

- ◆ аппаратные нарушения в работе HDD (неисправность платы контроллера, головок и т.д.);
  - ◆ повреждение служебной информации (SMART, G-List, транслятор).

В первом случае для проверки платы контроллера накопителя следует предпринять действия, описанные в разделе 10. Приложение 2. Тестирование платы контроллера HDD. Вторая ситуация может быть разрешена программными средствами. Для этого выберите пункт меню «Решение проблемы “Блокировка HDD (LED: 000000CC)»» (Рис. 5.5). Подробнее о разблокировании HDD с ошибкой LED: 000000CC сморите в Главе 8.

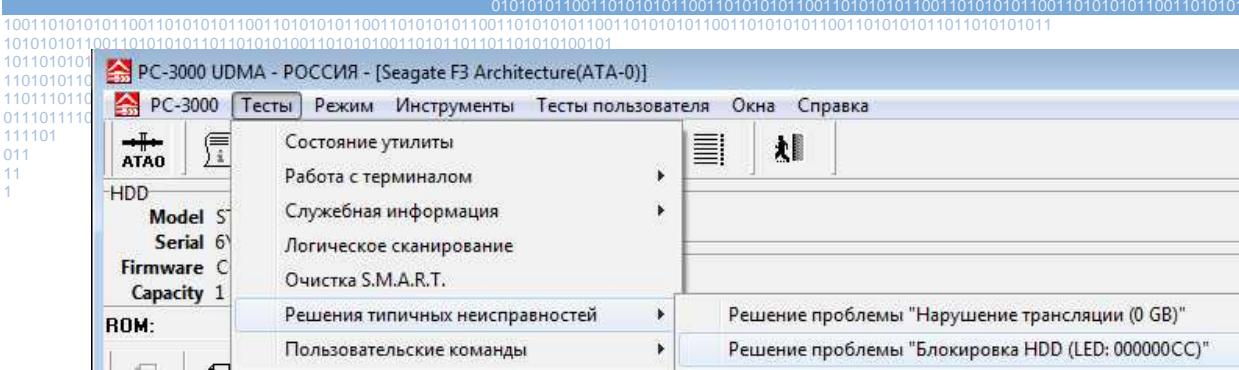


Рис. 5.5.

## ■ 5.5. Накопитель распознаётся в системе, видно начало диска, но, начиная с некоторого LBA, непрерывно до конца диска идут ошибки UNC

При поступлении на диагностику в системе такой HDD определяется нормально, полным объёмом, но даёт читать не всю поверхность. Начиная с некоторого LBA и до конца при считывании возвращает ошибку UNC.

Данное повреждение вызвано разрушением информации транслятора. Для того, чтобы понять механизм повреждения, следует сказать несколько слов о процессе тестирования HDD на заводе. На первой стадии в процессе Self Scan формируется основной список дефектов накопителя – P-List. По нему формируется первичный транслятор. Далее, в процессе предпродажной подготовки осуществляется дополнительное тестирование поверхности, в ходе которого выявляются области замедления и нестабильности. Но их скрытие идёт уже не в P-List, а напрямую в транслятор. В результате при попытке пересчёта транслятора только по P-List информация об этих дефектах теряется. В то же время, ECC для каждого сектора формируется с учётом номера LBA, под которым он записывается. При потере информации о пост-процесс - дефектах начиная с первого “потерянного” дефекта начнётся сдвиг нумерации LBA – адрес, под которым будет происходить считывание, перестанет совпадать с адресом, под которым эта информация была записана. В результате, начиная с некоторого LBA и до конца диска, при попытке чтения будет выдаваться ошибка UNC.

Причин разрушения информации транслятора может быть несколько. Перечислим основные из них:

- ◆ Разблокировка LED 000000CC по методике, изложенной в материалах в Internet без резервирования модуля транслятора.
- ◆ Логическое повреждение модуля транслятора в результате его перезаписи накопителем при обновлении G-List при проблемах записи (в данном случае накопитель может как зависать при загрузке, так и определяться нулевой ёмкостью).

Причём, если в первом случае проблема возникает в результате небезопасной операции, проводимой пользователем или ремонтником, то второй случай может возникнуть “на пустом месте” при работе у пользователя.

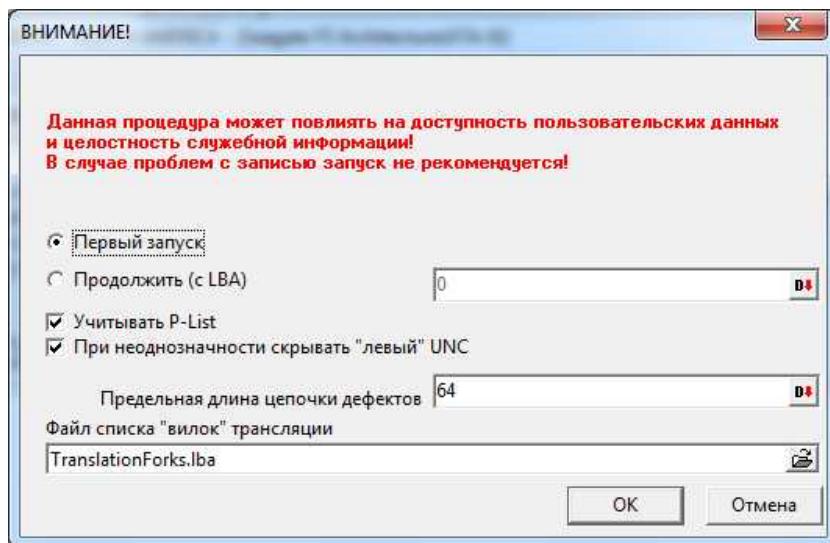
Для решения этой проблемы существует три подхода (подробно рассмотрены в соответствующих главах):

- ◆ Автоматические решения, запускаемые из меню «Тесты» → «Служебная информация» → «Работа со служебной зоной» → «Транслятор» → «Восстановление транслятора и Коррекция позиции единичного LBA».
- ◆ Ручное восстановление транслятора с использованием инструментов, предоставляемых утилитой.
- ◆ Создание задачи DE в режиме восстановления транслятора с настройкой команда чтения – “Читать через активную утилиту” (при этом должна быть параллельно запущена утилита Seagate F3)

Причём в первом и втором случаях существующий транслятор будет дополнен найденными в процессе тестирования “вилками трансляции” – потерянными дефектами. В третьем случае Data Extractor будет осуществлять чтение данных “как есть”, игнорируя сдвиги трансляции, после чего построит виртуальный транслятор для доступа к данным.

## 5.5.1. Автоматическое восстановление транслятора (полное) 1011010

Данное решение доступно из меню утилиты «Тесты» → «Служебная информация» → «Работа со служебной зоной» → «Транслятор» → «Восстановление транслятора». При его запуске выбирается профиль восстанавливаемого накопителя, затем выводится окно параметров восстановления.



Puc, 5,6.

При выборе режима «Первый запуск» будет выведен запрос на сохранение резервной копии служебной информации (что и в какую папку сохранять; с последующим резервированием), будут отключены в SA Autoreassign, отложенное скрытие дефектов, Offline самотест, определён тип команды скрытия дефектов и пересчитан базовый транслятор. Далее будет осуществлён старт сканирования поверхности начиная с LBA = 0.

При выборе режима «Продолжить (с LBA)» сканирование будет продолжено начиная с LBA, введённого в диалоге. Если прервать процесс тестирования, утилита запоминает в данных профиля LBA, на котором сканирование было остановлено, и при последующем запуске предложит начать с него.

Переключатель «Учитывать P-List» должен быть в отмеченном состоянии, если P-List накопителя корректен. Если P-List искажён (к примеру, ошибочными переносами из G-List), его следует разотметить.

Переключатель «При неоднозначности скрывать ‘левый’ UNC» позволяет автоматически обрабатывать ситуации, когда алгоритм не может достоверно опознать тип “вилки” ввиду того, что области с расхождением трансляции непосредственно предшествует некоторое количество нечитаемых (UNC) секторов (их содержимое недоступно для анализа алгоритмом).

Также в диалоге задаётся имя файла с “вилками трансляции”, куда в процессе сканирования будут сохраняться найденные узлы. В случае необходимости в дальнейшем пересчёта транслятора только с учётом P-List этот список позволит восстановить пользовательскую трансляцию, выполнив на нём операцию скрытия дефектов в транслятор.

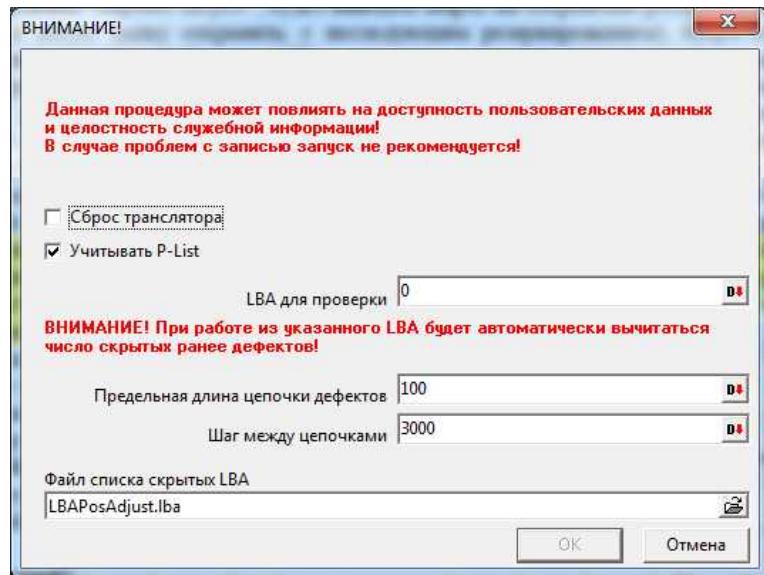
Алгоритм действует полностью автоматически и потребует вмешательства оператора только в том случае, если не сможет однозначно определить тип скрываемого в транслятор узла. В этом случае будет выдано соответствующее сообщение с предложением разрешить неоднозначность вручную<sup>1</sup>.

По окончании работы алгоритма будет выведен список найденных “вилок” трансляции. **ЕГО НЕ СЛЕДУЕТ СКРЫВАТЬ В ТРАНСЛЯТОР!** Он предназначен **ТОЛЬКО** для двух целей – ознакомительной и быстрого восстановления состояния в том случае, если по какой-то причине выполнен пересчёт транслятора по P-List и, соответственно, результат работы алгоритма потерян.

<sup>1</sup> Не забудьте при этом дополнить список найденных узлов. Это позволит в будущем корректно автоматически продолжить восстановление транслятора.

## 5.5.2. Автоматическая коррекция положения конкретного LBA

Данное решение доступно из меню утилиты «Тесты» → «Служебная информация» → «Работа со служебной зоной» → «Транслятор» → «Коррекция позиции единичного LBA». При его запуске выбирается профиль восстанавливаемого накопителя, затем выводится окно параметров восстановления.



Puc. 5.7.

Данная функция необходима в случае, когда корректное полное восстановление трансляции по всей поверхности накопителя невозможно вследствие наличия в исходных дефект-листих, дополнительно привнесённых по какой-либо причине записей о дефектах (к примеру, вследствие предыдущего неквалифицированного ремонта). Действительно, никаким добавлением дополнительных дефектов в транслятор нельзя компенсировать уже существующий “лишний” дефект. Однако если трансляцию необходимо восстановить не с начала накопителя, а с какой-то позиции (например, можно чтением через утилиту выяснить, где начинается область, содержащая требуемые данные - к примеру, второй раздел), то возможна ситуация, когда наличие “лишних” дефектов будет скомпенсировано существующими “потерянными” пост-процесс дефектами. В этом случае возможно, постоянно отслеживая требуемую позицию поверхности, постоянно скрывать перед ней сектора до тех пор, пока она не станет читаемой “по логике”. Для этого и предназначена описываемая здесь функция. После того как она успешно отработает, мы получим ситуацию, когда начало необходимой нам области уже читается. Далее можно попытаться восстановить дальнейшую трансляцию в автоматическом режиме, воспользовавшись описанной в предыдущем пункте функцией<sup>1</sup>.

Переключатель «Сброс транслятора» позволяет при запуске режима пересчитать транслятор в исходное состояние. Это необходимо в том случае, если режим запускается в первый раз и необходимо удалить результаты предыдущих неудачных попыток восстановления.

Переключатель «Учитывать P-List» указывает, использовать ли при работе режима информацию из P-List. Позволяет в случае существенных расхождений в имеющемся P-List с рабочим исключить его из рассмотрения и далее использовать такой же режим при использовании автомата полного восстановления транслятора.

«LBA для проверки» задаёт положение контролируемой в процессе работы режима точки.

«Предельная длина цепочки дефектов» задаёт предельный размер непрерывной скрываемой области. Данный параметр необходим для предотвращения автоматического скрытия накопителем трека при определённом количестве скрытых LBA, что нарушило бы работу алгоритма. При наборе соответствующего числа скрытых LBA утилита автоматически сдвинет область скрытия LBA (перед контролируемой) на «Шаг между цепочками» влево.

<sup>1</sup> Для этого её надо будет запустить в режиме работы продолжения с LBA, уже поставленного на его исходную позицию.

11010101101101010100111110

1101110110110011  
0111011110

0111011110  
зётся 11B101

011

указать

х будет 1

Х будет

идти в

жиме!

ANSWER

## СТВЯСЬ

СТВУДС

### 5.5.3. Задача в Data Extractor

При выборе данного решения следует при создании новой задачи DE указать, что задача создаётся в режиме восстановления транслятора. После создания задачи следует перейти в диалог её настроек и указать команду чтения – “Чтение через активную утилиту”. Также следует иметь в виду, что передача данных будет идти через SCT1 команды с промежуточной трансляцией в РСНХ, причём обращения к данным будут идти в посекторном режиме2. В результате чтение данных будет идти существенно медленнее, чем в UDMA режиме!

После описанной выше настройки задачи, можно приступить к восстановлению данных, руководствуясь документацией Data Extractor, описывающей режим восстановления транслятора.

#### **5.5.4. Ручное восстановление транслятора**

Для работы в данном режиме необходимо знать некоторые особенности работы накопителей Seagate Architecture F3 с транслятором.

Как отмечалось выше, при вычислении ECC данных сектора накопитель использует номер LBA, с которым идёт работа. В результате, начиная с точки расхождения транслятора – “вилки” – накопитель будет детектировать ошибку чтения. На уровне ATA команд в этом случае будет выдана ошибка UNC – невосстановимые данные. При этом сам накопитель может различить ошибку трансляции и ситуацию, когда HDD не в состоянии восстановить неверно считанные данные. К сожалению, на данный момент неизвестно способа получения от накопителя номера LBA, под которым данные были записаны<sup>3</sup>. В связи с этим при восстановлении транслятора будут использованы косвенные методы определения типа скрываемой вилки. Это могут быть как “левые”, так и “правые” вилки. Для понимания сути типа, следует иметь в виду, что скрытие Post-Process дефектов идёт в несколько проходов. При этом на разных проходах могут быть найдены дефекты, расположенные как до, так и после ранее скрытых. При этом на каждом шаге восстановления могут быть обнаружены “вилки”, прописанные как в текущем цикле прогона теста – “левая вилка” – при этом сама скрытая на заводе область будет читаться, так как прописывалась по этим же адресам, а за ней сразу начнутся нечитаемые данные, так как LBA, по которым они были прописаны, будет равно LBA начала “левой” ветки. **То есть “левую” вилку следует скрывать в направлении уменьшения номеров LBA до места возникновения UNC.** Так же при тестировании могут встретиться “вилки”, скрытые на предыдущих шагах сканирования. До скрытия они были прописаны с LBA большим, нежели занимают сейчас. При этом наблюдается ситуация, когда чтение пользовательских данных резко обрывается UNC ошибкой, за которой идёт скрытая область, после чего данные пользователя продолжаются. При этом также следует иметь в виду, что до сих пор тестирование при Post Process-е велось записью простого паттерна – весь сектор был заполнен одним байтом. Изначально накопители тестировались сектором, заполненным байтом 0x77, далее перешли к заполнению нулём. Если в первом случае распознать заполнение кодом 0x77 довольно просто (вероятность того, что таковы будут пользовательские данные, и они будут в районе “вилки” существенно мала), то заполнение нулём приводит к неоднозначности – перед продажей вся поверхность накопителя прописывается нулями и отличить по данным сектор, прописанный и скрытый при тестах, от сектора в рабочем пространстве HDD становится невозможно. Отличие можно заметить только в том случае, если в данном районе будут записаны ненулевые пользовательские данные. Учитывая вышеизложенное, можно, исследовав район “вилки” по данным предположить положение и размер скрытой области. И если прочесть данные до LBA с ошибкой UNC можно обычной ATA командой, то для того, чтобы заглянуть в LBA с UNC и далее, следует воспользоваться расширенным функционалом утилиты. Для этого следует использовать «Редактор сектора» из меню «Инструменты». Для доступа к данным в UNC области следует переключить чтение на чтение через утилиту. При этом будет выдан запрос, возвращать ли данные в случае реальной ошибки чтения (UNC). Для определения проблем трансляции следует ответить «нет» (ответ «да» позволит получить нескорректированные данные в случае повреждённого сектора, но для задач восстановления трансляции этот режим неприменим).

<sup>1</sup> SCT (SMART Command Transfer) - передача команд через сектор данных стандартной ATA команды (подробнее см. ATA спецификацию).

<sup>2</sup> В связи со спецификой чтения при нарушенном трансляторе – каждый сектор будет читаться отдельно с возвратом состояния ошибки – нарушение трансляции.

<sup>3</sup> При чтении сектора с ошибкой микропрограмма накопителя выдаёт в терминал сообщения с кодами: 03110081 – реальный UNC сектор; 04090082 – ошибка адресации (транслятор “разошёлся”). Данных о номере LBA, под которым сектор был записан, не выводится.

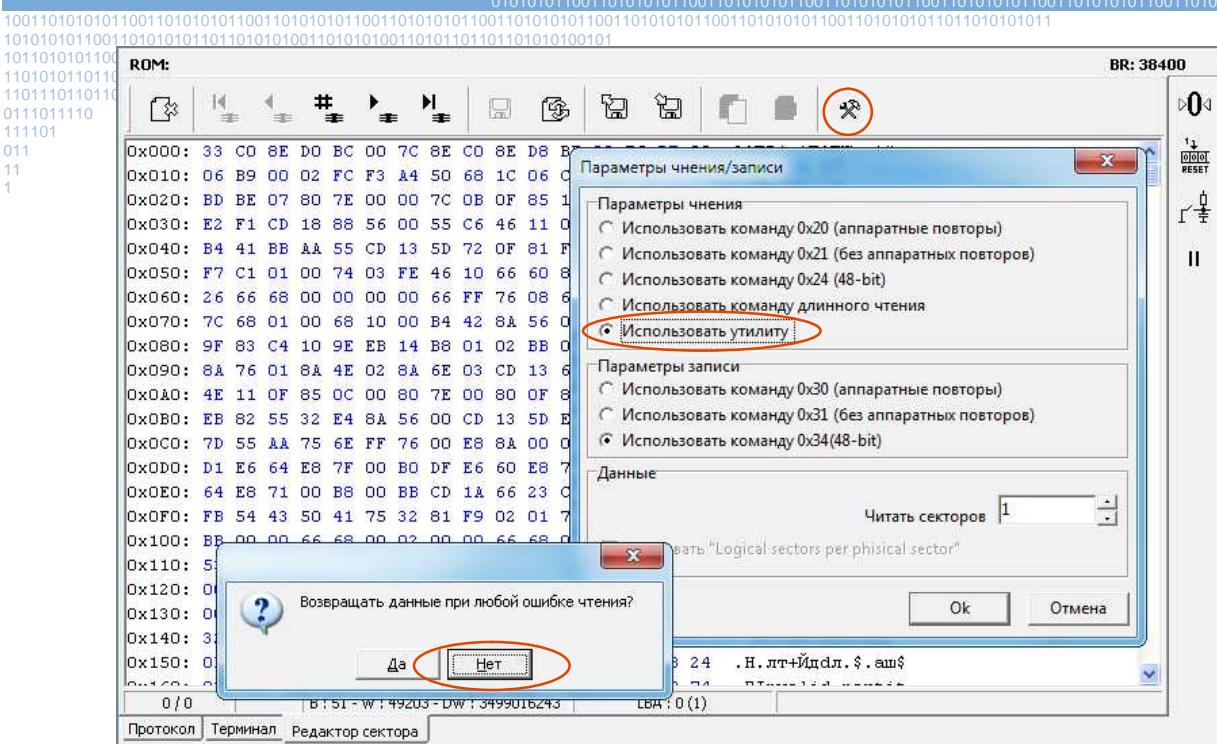


Рис. 5.8.

После того как положение скрываемой области относительно UNC определено, следует занести информацию о ней в транслятор, используя редактор дефектов утилиты.

Следует создать в списке запись о дефекте с соответствующими началом и длиной, после чего вызвать из контекстного меню команду «Скрыть в Slip-List» (Рис. 5.9). По завершении операции при условии правильного выбора скрываемой области чтение пользовательских данных станет доступно до следующей “вилки”.

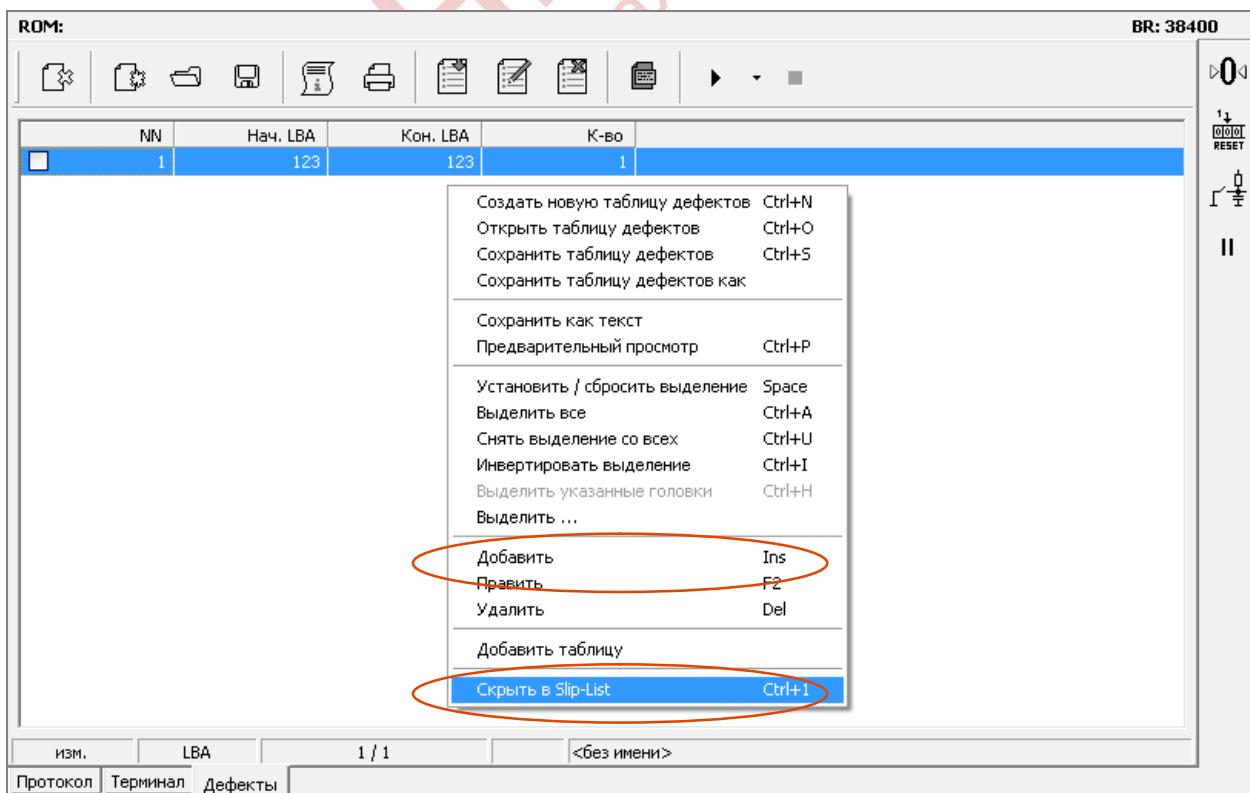


Рис. 5.9

Собственно поиск “вилки” рекомендуем вести запуском теста логического сканирования утилиты с верификацией («Тесты» → «Логическое сканирование»). При этом следует выставить в параметрах теста максимальное число обнаруженных до останова теста дефектов в 1. Это позволит тесту сразу остановиться на предполагаемом месте вилки и сформировать список дефектов с указанием этого LBA.

**Внимание!** При рассмотрении результатов теста следует иметь в виду, что кроме “вилок” трансляции на накопителе могут быть встречены и реальные bad блоки.

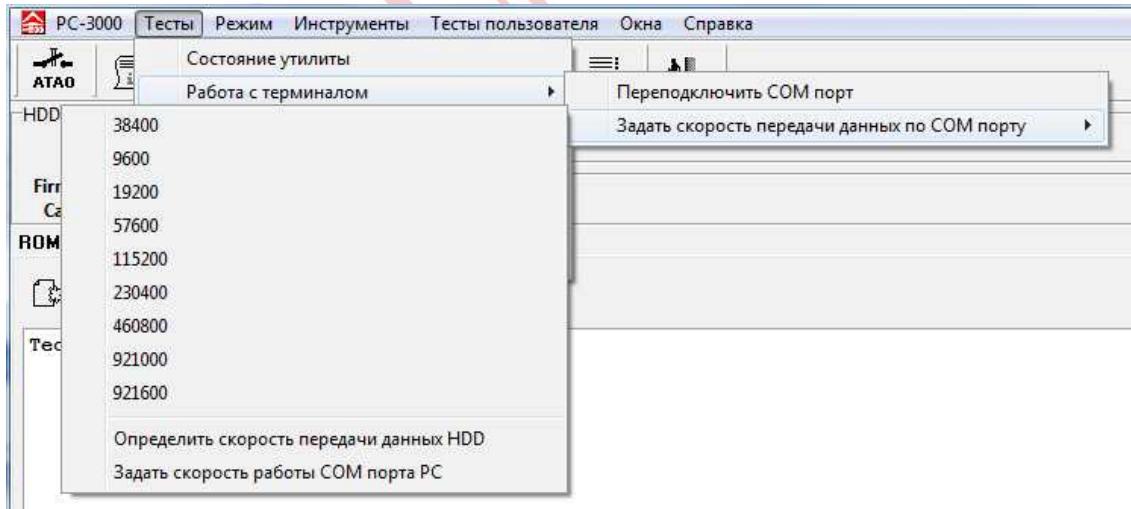
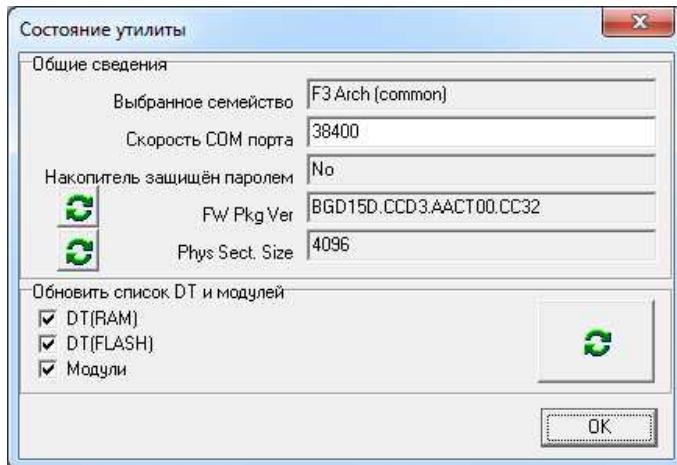
Приведённая здесь методика может быть использована для ручного восстановления трансляции как в целях изучения механизмов работы HDD, так и в моменты возникновения неоднозначности при работе автоматического алгоритма восстановления.

## 6. Меню “Тесты”

## 6. Меню “Тесты”

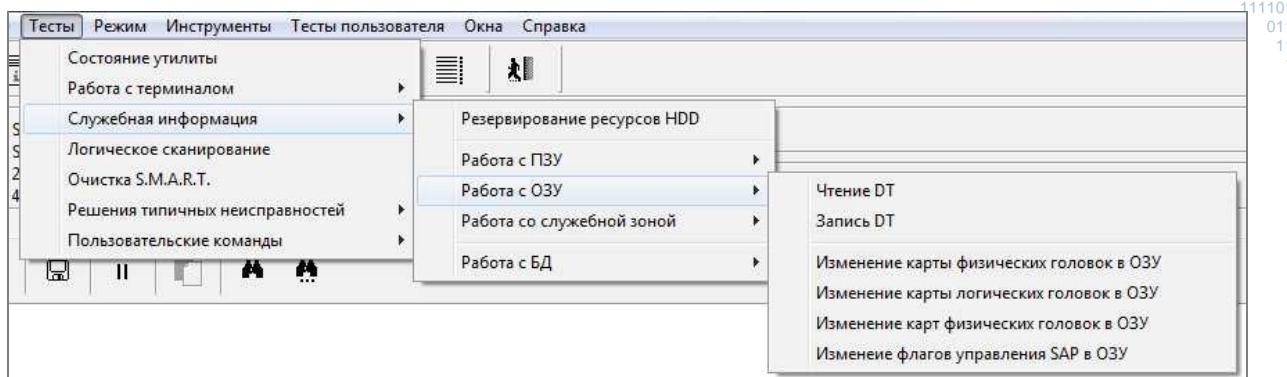
Меню содержит набор групп действий, необходимых для работы с HDD. Рассмотрим некоторые из них.

## 6.1. Состояние утилиты



Функция «Переподключить COM порт» позволяет произвести пересоединение с выбранным в настройках COM портом в случае переинициализации USB Terminal (отключением от USB и повторным подключением) после его “зависания”. Функции изменения скорости работы COM порта позволяют изменить скорость, на которой идёт взаимодействие с терминалом накопителя.

## ■ 6.3. Служебная информация



Puc. 6.3.

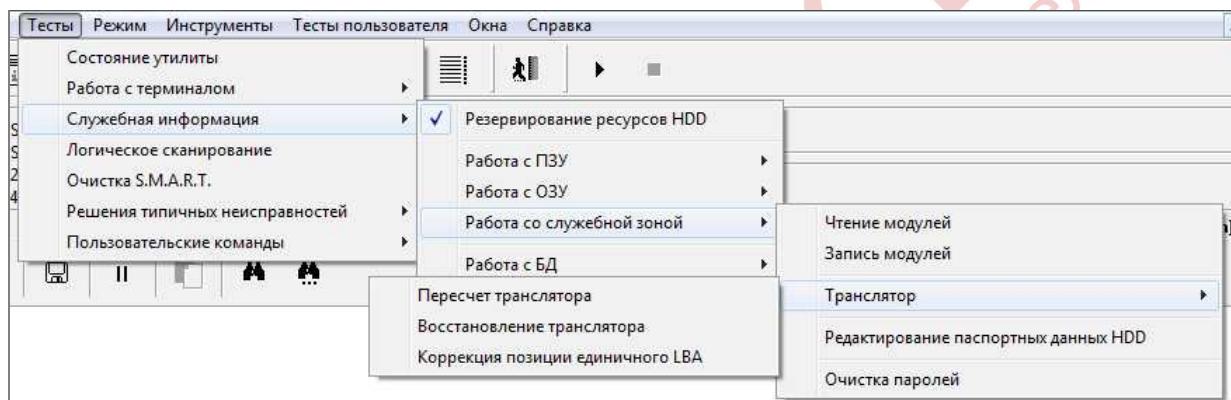
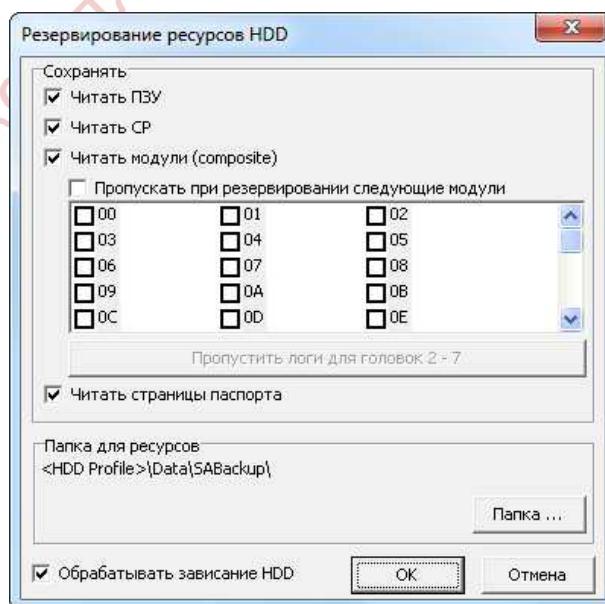


Рис. 6.4.

Данное меню содержит набор функций, предназначенных для работы со служебной информацией накопителя, расположенной как на плате контроллера, так и на поверхности дисков в гермоблоке.

### 6.3.1. Резервирование ресурсов HDD



Puc. 6.5.

Данное действие доступно из основного меню «Тесты» → «Служебная информация». Его выбор позволяет сохранить резервную копию служебной информации накопителя в его профиле в выбранной папке (по умолчанию SBackup).

**Внимание!** Основная часть FW рассчитана на работу с накопителями с гермоблоком, содержащим до восьми головок. В то же время выпускаются “тонкие”, “slim” HDD с гермобоком, рассчитанным на меньшее максимальное число головок. В связи с этим выпускаются FW, не позволяющие читать некоторые модули, относящиеся к логам и модулям тестирования на головках 2 – 7 (или 4 - 7). При попытке их считывания с поверхности HDD переходит в состояние LED – ошибки и зависает. Для обхода подобного поведения в утилите с одной стороны сделана обработка зависаний при чтении («Обрабатывать зависание HDD», при этом будет переключено питание накопителя). С другой стороны, в диалоги резервирования служебной информации и чтения модулей встроена возможность пропускать модули, чтение которых может вызвать зависание HDD («пропускать при резервировании следующие модули»; «пропускать логи для головок 2 - 7» – при нажатии этой кнопки в списке пропусков будут отмечены соответствующие модули).

### 6.3.2. Работа с ПЗУ

Данное меню содержит функцию чтения ПЗУ в файл в профиле накопителя или в базе данных. Запись ПЗУ через утилиту на данный момент не реализована.

### 6.3.3. Работа с ОЗУ

Данное меню содержит набор функций для заботы с объектами служебной информации HDD:

- ◆ чтение DT (Drive Tables)
  - ◆ запись DT(Drive Tables)
  - ◆ изменение карты головок в ОЗУ
  - ◆ изменение карты логических головок в ОЗУ
  - ◆ изменение карт головок в ОЗУ
  - ◆ изменение флагов управления SAP (Servo Adaptives Parameters) в ОЗУ

Чтение и запись DT позволяют, собственно, читать и писать Drive Tables<sup>1</sup>. Операции модификации карт головок в ОЗУ позволяют изменить в оперативной памяти накопителя соответствующие карты головок<sup>2</sup>. Функция «Изменение карты головок в ОЗУ» позволяет (если FW HDD это поддерживает) на лету в ОЗУ изменить активную карту и при необходимости осуществить спаривание головок. Функция «Изменение карты логических головок в ОЗУ» позволяет (если FW HDD это поддерживает) изменить карту соответствия логических и физических головок и при необходимости осуществить спаривание.

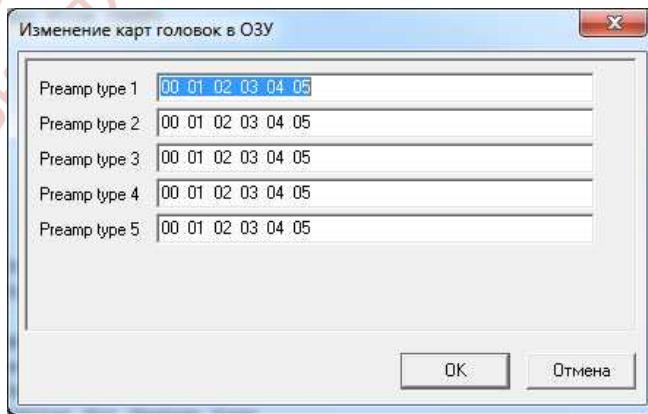


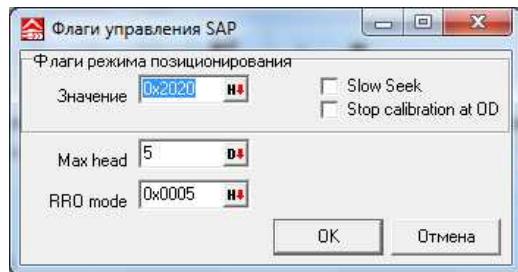
Рис. 6.6.

<sup>1</sup>Для DT (Drive Tables) ранее использовалось название CP – Config Pages

<sup>2</sup> В описываемых накопителях существует несколько карт головок. Подробно об их структуре и функционировании см. главу 6.3.3.1 Карты головок накопителей Seagate F3.

В случае если FW HDD не поддерживает карту трансляции логических головок в физические и вместо указателя на активную таблицу трансляции физ. головок в коды коммутатора возвращает указатель на массив карт для всех типов коммутаторов, следует использовать функцию «Изменение карт головок в ОЗУ». Она откроет диалог редактирования всех доступных карт трансляции физ. головок в коды коммутатора в ОЗУ. При этом для спаривания головок над каждой таблицей (строкой) следует производить одинаковые действия (например, для спаривания – копирование i-той ячейки в j-тую).

Функция изменения флагов управления SAP в ОЗУ позволяет модифицировать такие управляющие переменные SAP, как флаги режима позиционирования (Seek Mode), номер максимальной логической головки, режим RRO (Repeatable Runout).



Puc. 6.7.

Включение флагов Slow Seek, Stop calibration at OD позволяет включить замедленное позиционирование. Введение этих флагов позволяет за счёт активации специализированных таблиц настроек лучше работать накопителю с механическими повреждениями / смененными головками / пересаженным пакетом дисков.

Ограничив номер максимальной головки в ПЗУ (например, на 0), можно запустить HDD с меньшим числом головок и, совместно используя редактор карты головок в ОЗУ и правку номера максимальной головки, выяснить, какие головки повреждены.

Переменная RRO mode позволяет управлять режимом коррекции положения БМГ – Repeatable Runout. На данный момент ведётся выявление соответствия номера режима конкретной процедуре коррекции.

#### 6.3.3.1. Карты головок накопителей Seagate F3

Микропрограмма накопителей Seagate F3 работает с картами головок нескольких уровней. Поддержка или её отсутствие для каждого из них обусловлены флагами компиляции FW HDD.

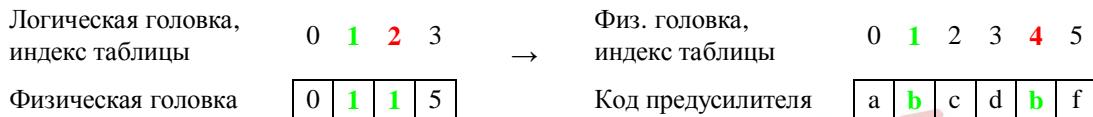
В самом низу иерархии карт головок лежат таблицы преобразования номера физической головки в код выбора канала коммутатора-предусилителя. Для каждого типа коммутатора существует своя таблица, выбор активной таблицы трансляции осуществляется при инициализации HDD при подаче на него питания. При этом некоторые версии микропрограммы позволяют запросить адрес активной карты, другие же возвращают адрес начала блока карт трансляции. Если HDD отдаёт именно адрес активной карты, возможна её персональная коррекция в ОЗУ. Если же возвращается адрес массива карт, для коррекции потребуется вызывать редактирование их всех (т.к. выяснить, какая именно из них используется не представляется возможным). На этом уровне нумерация головок идёт последовательно от 0 до номера последней головки. Пропуски в середине невозможны.

Выше по иерархии лежит карта трансляции логических головок в физические. Это позволяет в случае поддержки данной таблицы микропрограммой существовать моделям HDD с отключёнными в середине пакета головками. При подборе донорского БМГ следует учитывать эту карту. В случае её поддержки её можно подсмотреть либо на исправном HDD, либо в образе ПЗУ. Согласно этой таблицы, номера “логических” головок преобразуются в “физические” – в индексы в таблице преобразования в коды выбора канала коммутатора.

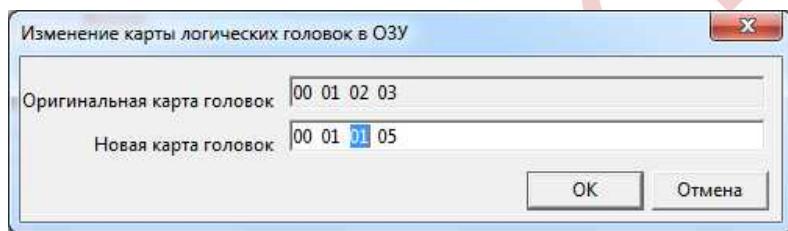
### Пример:

Логическая головка, индекс таблицы	0 <b>1</b> <b>2</b> 3	→	Физ. головка, индекс таблицы	0 <b>1</b> 2   3 <b>4</b> 5
Физическая головка	0 <b>1</b> <b>4</b> 5		Код предусилителя	a <b>b</b> c   v <b>e</b> f

В рассматриваемом примере в гермоблоке отключены (пропущены) головы 2 и 3. Предположим, что у нас повреждена логическая головка 2. Соответственно, для получения номера физической головки в таблице трансляции логических головок надо взять число в ячейке **2**. Это будет **4**. Соответственно, нас интересует физическая головка 4. Взяв число в ячейке с индексом 4 в таблице преобразования в коды коммутатора, получим код **e**. То есть, для исключения из трансляции повреждённой головки следует либо в карте преобразования логических головок в физические заменить число **4** на число, соответствующее живой головке (к примеру, **1** = лог. головка 1), либо в карте выбора кодов коммутатора заменить код **e** на код от живой головки (к примеру, **b** = физ. головка 1 = лог. головка 1). То есть финальные карты головок будут выглядеть следующим образом:



**Внимание!** При работе с картами головок следует иметь в виду, что служебная информация локализована на 0 и 1 головках. Соответственно, исключать их обе нельзя, т.к. это нарушит функционирование HDD.



Puc. 6.8.

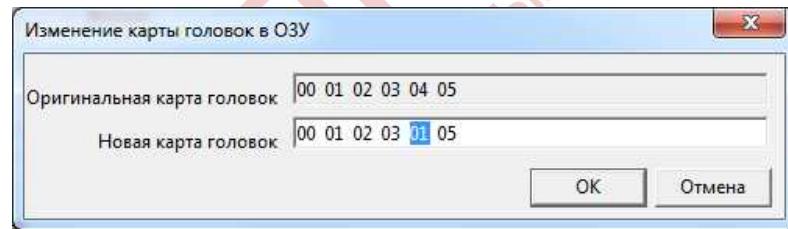


Рис. 6,9.

#### 6.3.4. Работа со служебной зоной

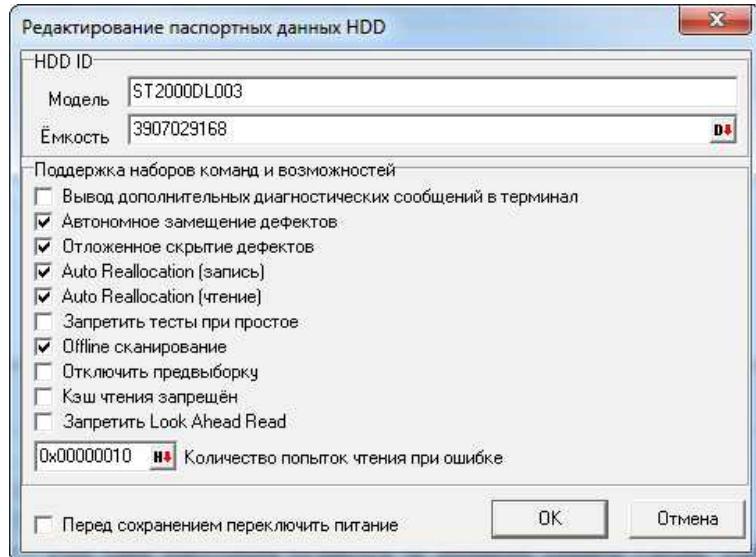
Данное меню содержит набор функций для заботы с объектами служебной информации HDD:

- ◆ чтение DT
  - ◆ запись DT
  - ◆ чтение модулей
  - ◆ запись модулей
  - ◆ работа с транслятором – пересчёт, восстановление, коррекция позиции единичного LBA
  - ◆ редактирование паспорта HDD
  - ◆ очистка паролей

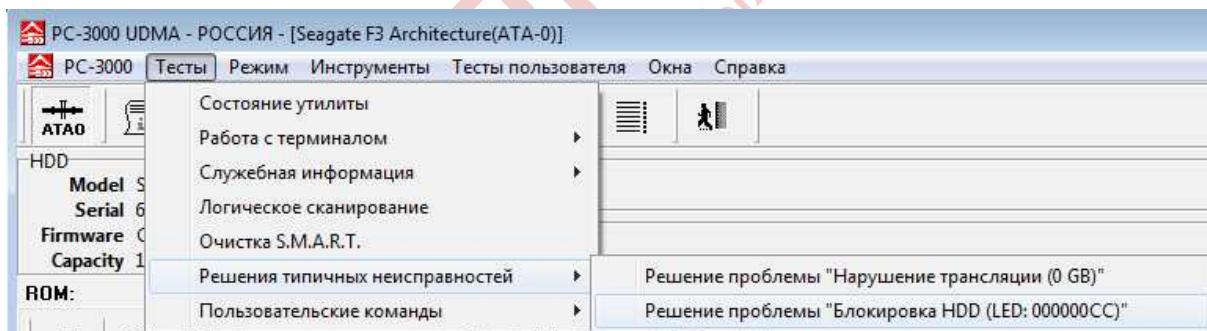
Пункты меню чтения и записи DT / модулей позволяют соответственно читать/писать DT/модули, используя как структуру профилей HDD, так и БД. Меню работы с транслятором позволяет по ATA пересчитать транслятор по P-List или предпринять действия по его восстановлению. Подробнее о режимах восстановления сморите в главе 5.5.

Редактирование паспорта HDD позволяет менять некоторые параметры, влияющие на работу накопителя. В частности, данный диалог позволяет отключить Offline сканирование, известное ранее по явлению Pending Bug. Кроме того, отключив опции, относящиеся к Autoreassign и отложенное скрытие дефектов, можно предотвратить переход накопителя в состояние ABRT в случае его нестабильной работы. Данное состояние

проявляется так: HDD читает до какого-то места, после чего на любую команду отвечает ABRT до переключения питания, после чего ещё некоторое время работает штатно, а затем опять переходит в ABRT состояние. Переключатель «Перед сохранением переключить питание» позволяет обойти зависание HDD при Pending Bug сразу после подачи питания накопителя. При этом сразу по подаче питания несколько команд успевают “пройти”, а дальше HDD зависает. Дополнительное переключение питания позволяет утилите перезаписать модуль конфигурации накопителя до того, как он зависнет.



Puc. 6.10.



Puc, 6.11.

Очистка паролей позволяет разблокировать HDD, защищённый паролем. В связи с продолжающимся прогрессом в сфере индивидуальной защиты информации, производители HDD переходят к все более сложным схемам инициализации накопителей, препятствующим несанкционированный доступ к данным пользователя. В частности, HDD Seagate архитектуры F3 при установленном пароле блокируют технологические команды, что осложняет процесс снятия пароля<sup>1</sup>.

При создании утилиты были разработаны и реализованы три метода доступа к служебной информации: с закорачиванием канала чтения-записи, с изолированием разъёма шпиндельного двигателя, доступ к подсистеме безопасности через терминал. Наиболее простым в использовании и не требующем дополнительных манипуляций методом является разблокирование через терминал, в связи с чем он выбран в качестве рекомендованного (в других методах потребуется в соответствующие моменты закоротить канал чтения или отсоединить плату контроллера HDD). При его запуске с накопителя считывается некоторый объём служебной информации, производится его анализ и предпринимается попытка использования полученной информации для разблокировки накопителя.

<sup>1</sup> HDD серий FDE – Full Data Encryption остаются за рамками статьи, это тема для отдельного исследования.

Выберите метод разблокировки

Закорачивание канала чтения

Изменение разрешения шифровального архиватора

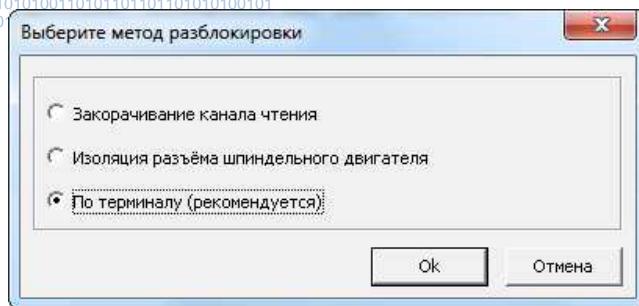


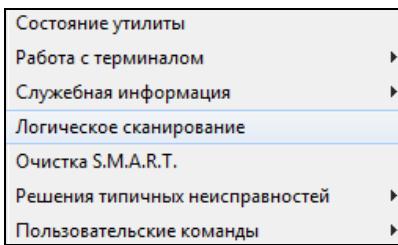
Рис. 6.12.

Puc. 6.13.

Во всех случаях утилита открывает HDD и снимет пароль штатными ATA командами (“открыть накопитель”, “снять пароль”), используя найденные данные о пароле в автоматическом режиме. В том случае, если утилита не смогла найти блок парольной информации, пользователю предлагается сохранить в файл модуль реестра для последующего индивидуального ручного исследования.

## ■ 6.4. Логическое сканирование

При эксплуатации накопителя происходит его постепенный износ. При этом на поверхности могут возникнуть BAD блоки, при попытке чтения или записи которых накопитель может возвращать разнообразные ошибки. К сожалению, на данный момент такой мощный инструмент восстановления работоспособности накопителя, как Self Scan, для HDD Seagate Architecture F3 недоступен. Поэтому, для скрытия дефектных LBA утилита предлагает только функцию логического сканирования с последующим скрытием найденных дефектов и областей замедления.



*Puc. 6.14.*

При выборе соответствующего пункта меню запускается комплексный тест универсальной утилиты, по результатам которого будет сформирован список найденных дефектов.

**Внимание!** Перед тестированием рекомендуется из диалога редактирования паспорта отключить Autoreassign и отложенное скрытие дефектов, чтобы исключить влияние подсистемы самотеста накопителя на результаты сканирования.

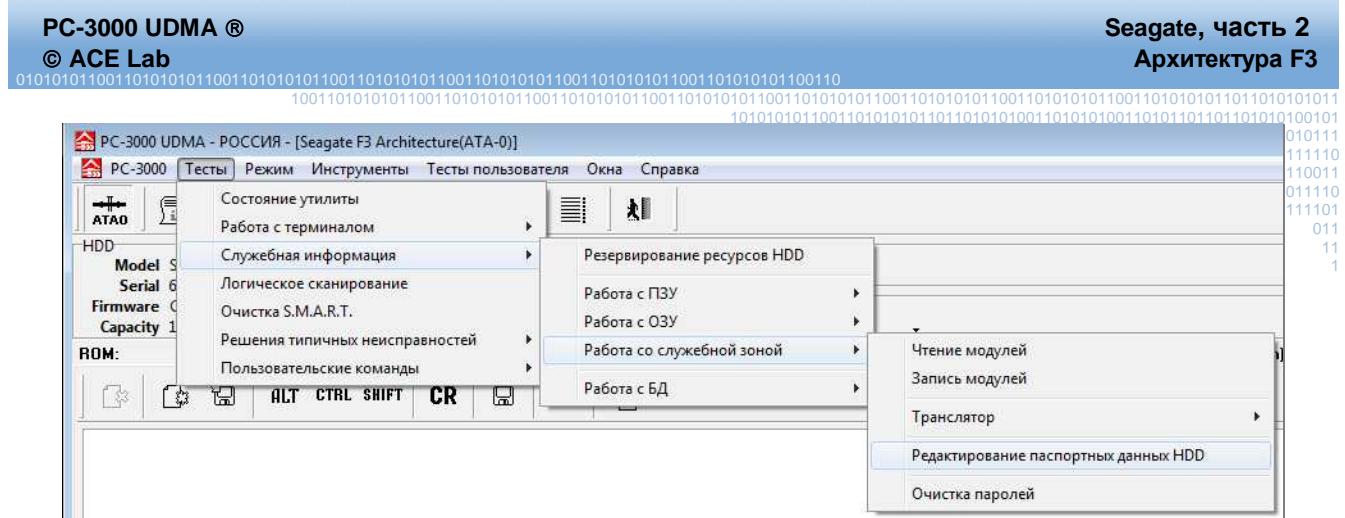


Рис. 6.15.

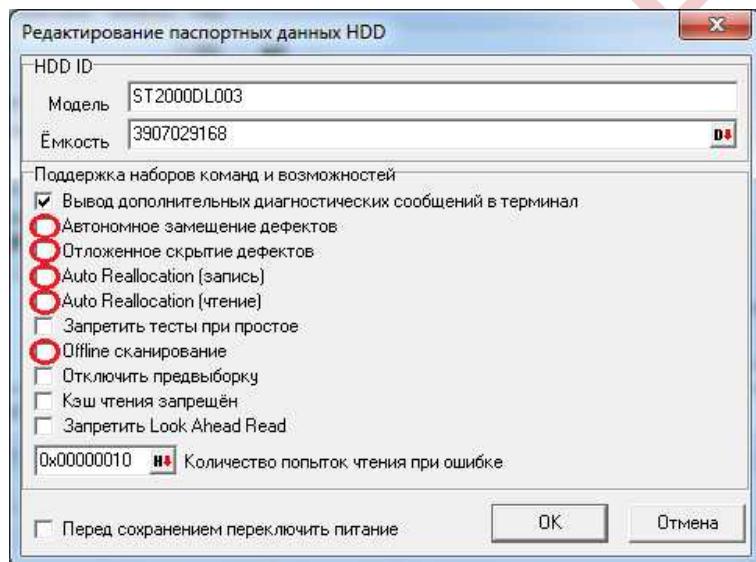


Рис. 6.16.

По завершении тестирования в отдельную закладку “Дефекты” будет выведен список найденных дефектов и областей замедления. После этого в контекстном меню списка (появляется по нажатию правой кнопки мыши) можно выбрать скрытие найденных дефектов в трансляторе HDD. При этом модуль P-List не будет изменён. Дефекты будут скрыты именно в трансляторе (как реализовано на конечном шаге заводского тестирования). Для скрытия найденных дефектов выберите пункт меню “Скрыть в Slip-List” (Ctrl+1).

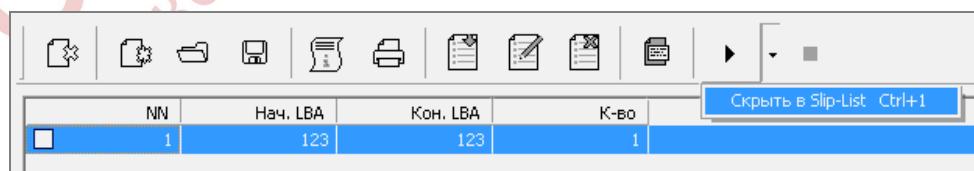
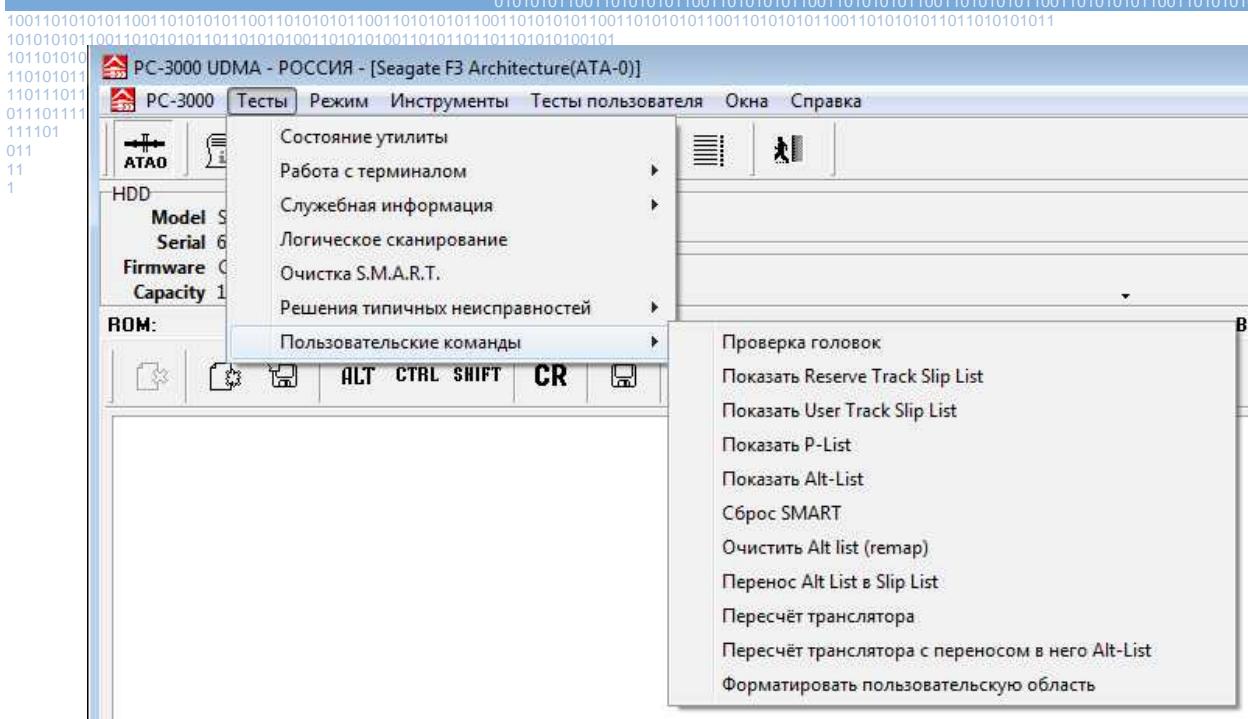


Рис. 6.17.

## 6.5. Пользовательские команды

Данное меню содержит список команд, определённых пользователем для работы с HDD через терминал (Рис. 6.18). Список может быть модифицирован из диалога настроек утилиты (подробнее о модификации списка пользовательских команд смотрите в первой части документации).



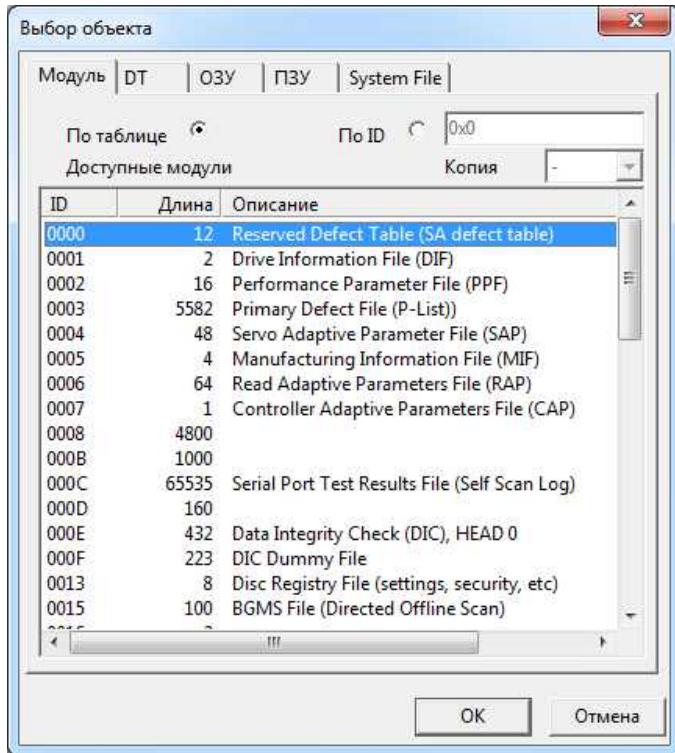
Puc. 6.18.

## 7. Специализированные инструменты утилиты

Описываемые ниже инструменты доступны из меню «Инструменты» → «Расширения утилиты».

## ■ 7.1. Просмотр и редактирование ресурсов HDD

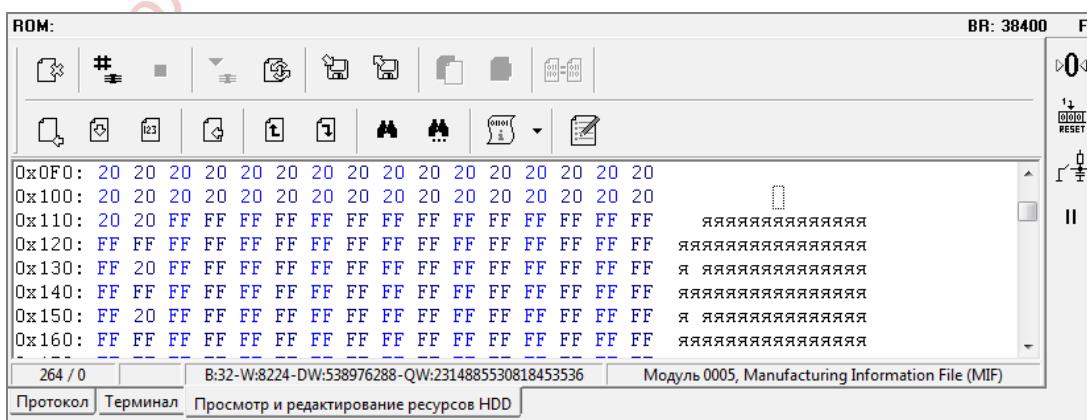
Данный инструмент позволяет работать с различными объектами служебной информации HDD (Рис. 7.1).



*Puc. 7.1.*

Закладка «Модуль» предоставляет доступ на чтение/запись модулей служебной информации HDD. Возможен доступ как “по таблице” - из списка отсканированных (при старте или из диалога состояния утилиты) модулей, так и непосредственно по идентификаторам модулей – “ по ID”. В последнем случае возможно обращение к конкретной копии (“1-я” и “2-я”).

После выбора модуля он считывается в стандартный hex редактор для просмотра и правки как вручную, так и с помощью плагинов. Работа с ресурсами во встроенным hex редакторе утилит унифицирована и описана в основной части документации.



Puc. 7.2.

Закладка «PT» предоставляет доступ на чтение

Представляет доступ на чтение записей DRIVE Tables из ОСУ и НСУ HDD.

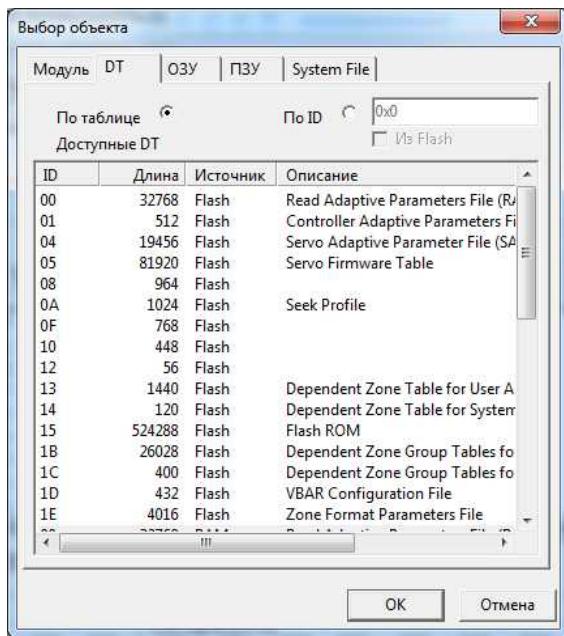
1101110110110011  
0111011110

011101110  
111101

011

11

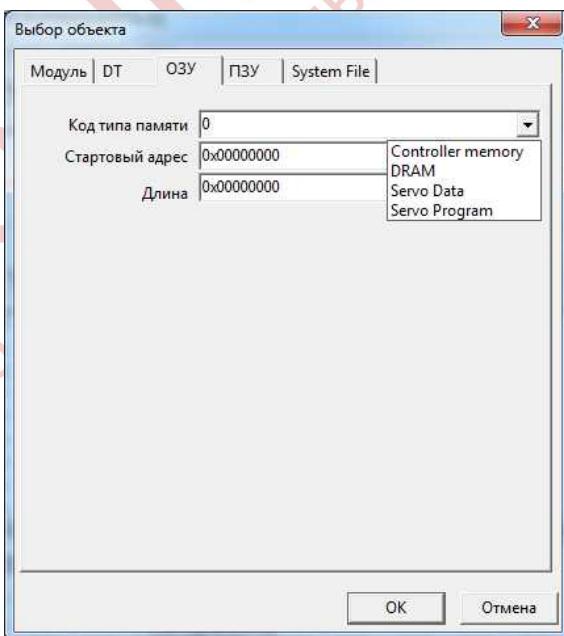
1



Puc. 7.3.

Возможен доступ как “по таблице” - из списка отсканированных (при старте или из диалога состояния утилиты) DT, так и непосредственно по идентификаторам модулей – “ по ID”. В последнем случае дополнительно выбирается источник DT – ПЗУ или ОЗУ.

Закладка «ОЗУ» предоставляет доступ к объектам оперативной памяти контроллера.

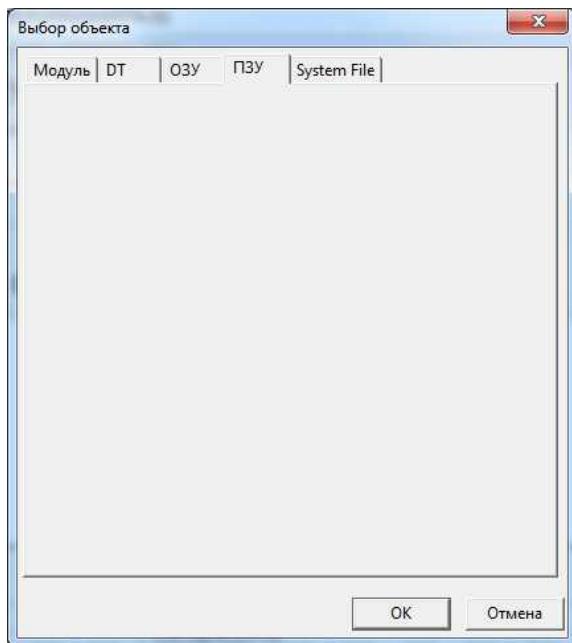


Puc. 7.4.

При этом различаются следующие адресные пространства:

- ◆ Controller memory (память общего назначения)
  - ◆ DRAM (массив памяти на контроллере)
  - ◆ Servo Data (адресное пространство серво-программы)
  - ◆ Servo Program (адресное пространство серво-программы)

Закладка «ПЗУ» позволяет считать в hex редактор Flash ПЗУ накопителя.



Puc. 7.5.

Закладка «System File» позволяет обращаться к файлам служебной информации накопителя.

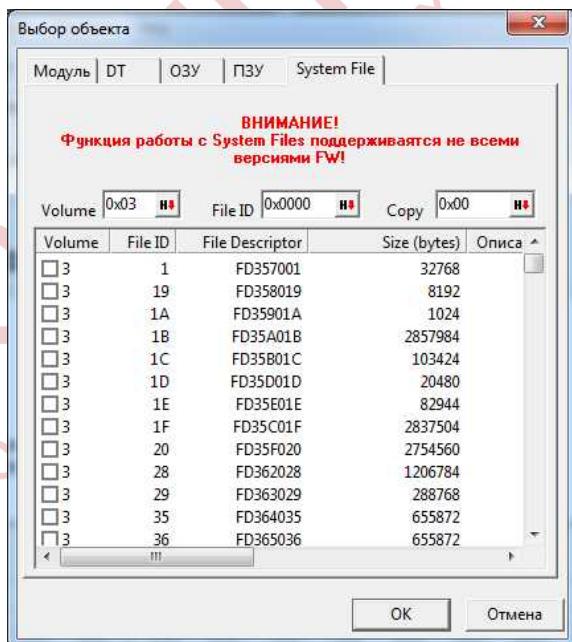


Рис. 7.6.

Файловая система поддерживает несколько томов Volume которые содержат файлы служебной информации, выбираемые по File ID. На данный момент известно назначение следующих томов:

- ◆ Volume = 0 – служебная информация на поверхности дисков (Disc Root)
  - ◆ Volume = 3 – служебная информация на поверхности дисков (Sys Disc)
  - ◆ Volume = 9, Volume = 0x0A – служебная информация в ПЗУ контроллера

## Пля списка файлов по праву

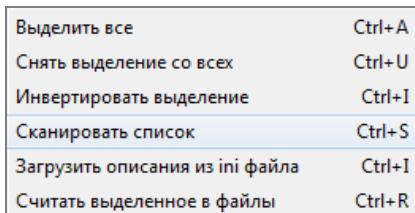
## для списка файлов по праву

1101110110110011  
011110111110

0111011110  
111101

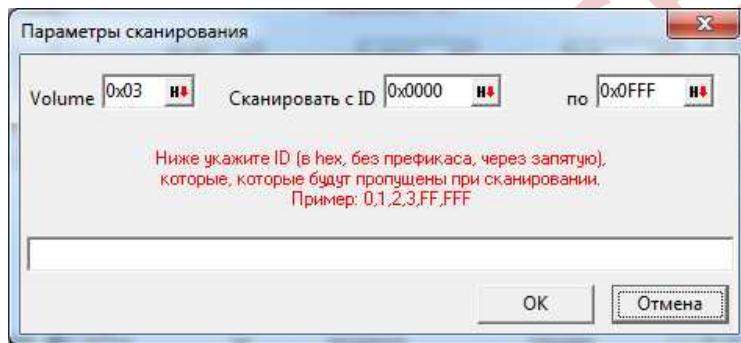
011

1



Puc. 7.7.

При выборе функции сканирования выводится диалог, предлагающий задать том (volume) и диапазон File ID для сканирования и задать список пропускаемых File ID (при запросе информации о некоторых файлах в FW может возникнуть исключение LED: xxxx, приводящее к зависанию микропрограммы, что при автоматическом сканировании нежелательно). Список пропускаемых файлов сохраняется в запрашиваемый ini файл.



Puc. 7.8.

Кроме того, современные версии микропрограмм (в частности FW накопителей Barracuda LP Green) умеют выводить в терминал список доступных файлов по команде «T>у». Пример списка, выводимого этой командой:

F3 T>y								
File	Vol	FD	Location	Size	Cylinder	Hd	Sector	
-----	---	-----	-----	-----	-----	--	-----	
0000	000	fd000000	0000000246df	0000000c	0002a4ab	00	00001f	
0001	000	fc001203	00000002900f	00000009	0002a4bd	00	00026f	
0002	000	fc002204	000000029020	00000003	0002a4bd	00	000280	

Здесь FD = File Descriptor. Формат FD = xxYxxZZZ, где Y = Volume, ZZZ = File ID.

■ 7.2. Работа с образом Flash ПЗУ

На накопителе, выходящем в готовность, ПЗУ можно прочитать непосредственно по ATA. Если HDD не выходит в готовность, но даёт доступ к командному режиму терминала и поддерживает работу с System Files его можно прочитать из файла Volume = 0x0A, File ID = 0x032A. В противном случае чтение ПЗУ следует производить, используя программатор (выпаяв микросхему ПЗУ из контроллера). Запись ПЗУ на данный момент, к сожалению, возможна только через программатор.

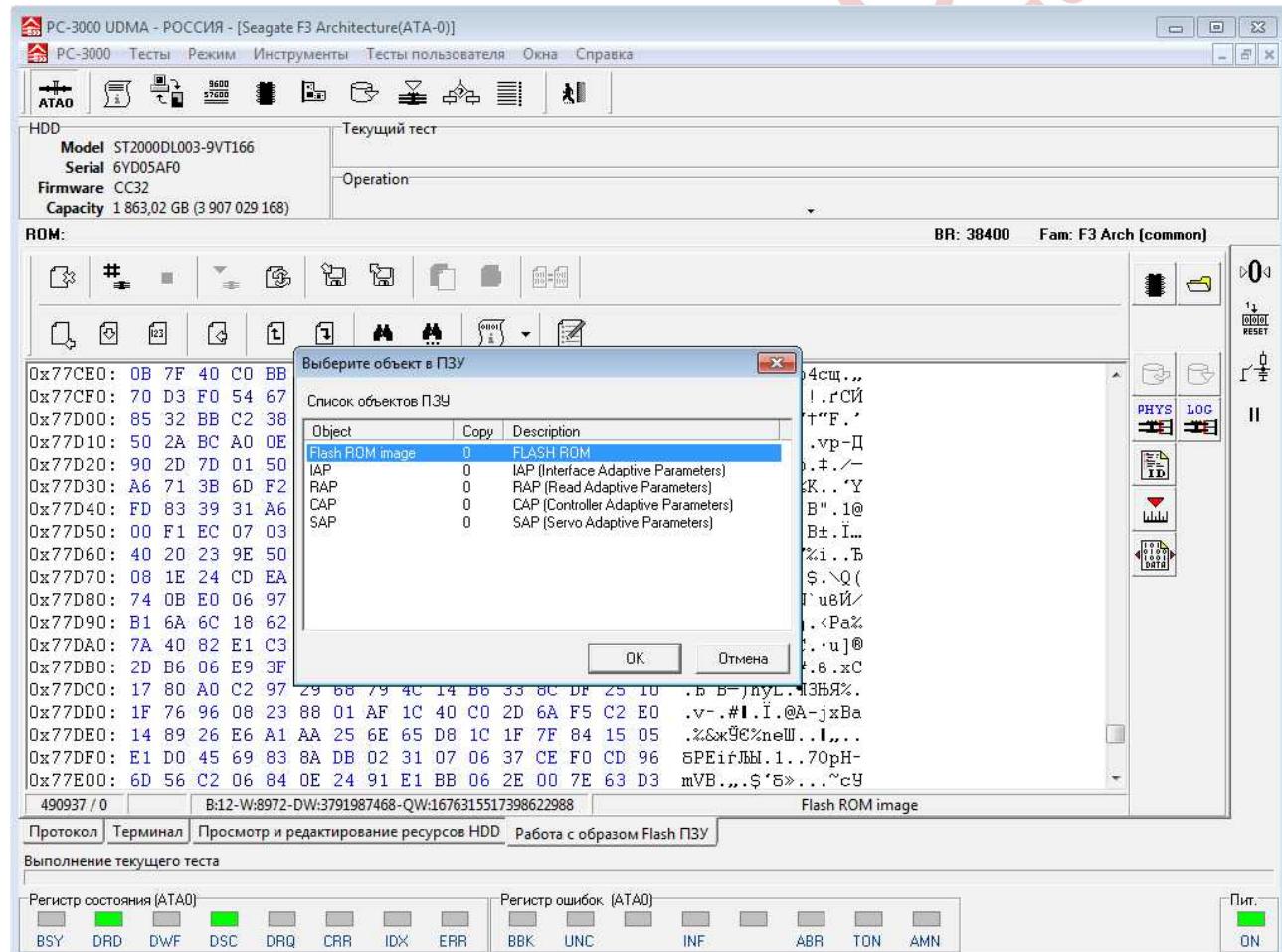
Само ПЗУ представляет собой сложный объект с блочной структурой. Оно содержит Сервокод, осуществляющий управление позиционированием и чтением, Custom FW код, осуществляющий работу с общими командами стандарта ATA, несколько блоков адаптивной информации. Среди блоков адаптивов следует выделить CAP (Controller Adaptive Parameters), RAP (Read Adaptive Parameters), SAP (Servo Adaptive Parameters), IAP (Interface Adaptive Parameters). CAP, RAP, SAP эквивалентны соответствующим DT и блокам данных в одноимённых модулях служебной информации (возможны некоторые малые отличия – в модуле CAP может не быть прописано имя модели, в модулях серво-адаптивов могут содержаться более точные настройки).

Блок данных IAP представляет собой пополняемый при работе HDD контейнер флагов таких, как SpinUp at Power ON – раскручивать двигатель при подаче питания (такая опция поддерживается некоторыми накопителями). Данный контейнер может быть и пустым, если флаги не переключались.

При работе с повреждёнными накопителями часто стоят задачи связанные с коррекцией информации в ПЗУ. Это:

- ◆ коррекция карты головок при работе с повреждённым БМГ или запиленной поверхностью (спаривание головок);
  - ◆ коррекция имени модели / серийного номера и т.д. при ремонте;
  - ◆ перенос адаптивной информации из поврежденной ПЗУ в донорскую живую;
  - ◆ перенос адаптивной информации из ПЗУ с программной ошибкой, признанной производителем, мешающей HDD выйти в готовность (или дать доступ к терминалу и т.д.), в донорскую **обновлённую ПЗУ** из библиотеки микропрограмм.

Для решения этих задач предназначен инструмент «Работа с образом Flash ПЗУ», доступный из меню «Инструменты» → «Расширения утилиты».



*Puc. 7.9.*

Данный мастер при запуске загружает из файла или накопителя образ ПЗУ (возможна и загрузка по ходу работы кнопками - соответственно, из накопителя и файла) и позволяет как вручную, так и при помощи комплексных инструментов осуществить коррекцию информации в ПЗУ. Опишем ниже инструменты мастера:

 – загрузка из памяти накопителя и запись в неё через интерфейс работы с DT информации текущего редактируемого объекта. Доступно для CAP, RAP, SAP.

представления в ПЗУ, например

коррекция в 113У карт головок. Соответственно, карт трансляции физических головок в коды выбора каналов предустановленного коммутатора (правка всех доступных карт) и карты трансляции логических головок в физические. Подробнее см. в главе 6.3.3.1. Редактирование карт трансляции физических головок в коды выбора каналов предустановленного коммутатора осуществляется в диалоге, показанном на Рис. 7.10. Редактирование карты трансляции логических головок в физические – в диалоге, показанном на Рис. 7.11.

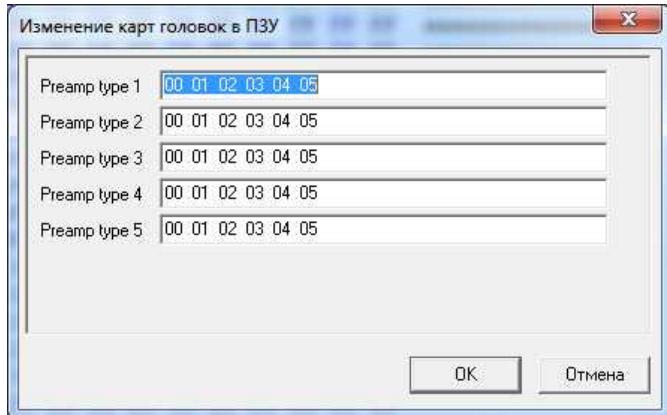
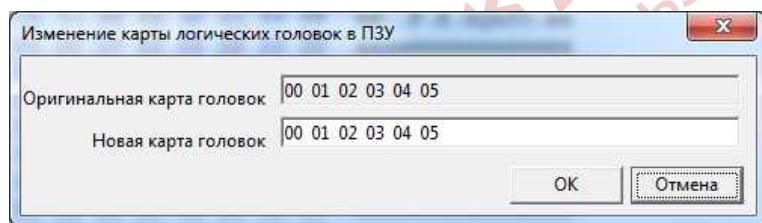
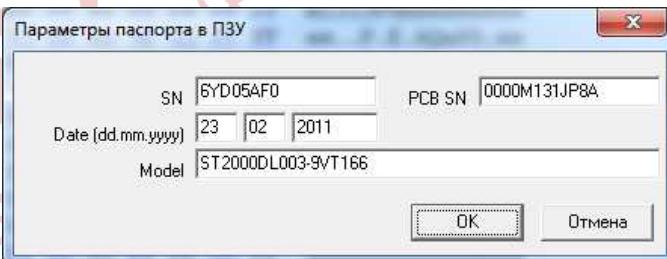


Рис. 7.10.



Puc. 7.11.

 – коррекция паспортной информации в ПЗУ HDD. Выводит диалог, позволяющий править серийный номер гермоблока, контроллера, дату производства, имя модели.



*Рис. 7.12.*

 – изменение флагов управления SAP в образе ПЗУ. Функция аналогична соответствующей функции для работы в ОЗУ. Подробнее смотрите в главе 6.3.3.

 – импорт адаптивной информации – при выборе этой функции утилита запрашивает имя файла образа ПЗУ, из которого следует осуществить импорт, и переносит из него в текущий редактируемый образ ПЗУ блоки адаптивных параметров - CAP, RAP, SAP

После манипуляций с образом ПЗУ его следует сохранить в файл, программатором записать в mc ПЗУ и припасть на контроллер HDD-пациента. Сохранение образа ПЗУ в файл происходит как при каждом применении изменений кнопкой  , так и при использовании кнопки сохранения содержимого hex редактора в файл  на объекте Flash ROM image.

## **8. Разблокировка накопителей в случае ошибки LED: CC**

В случае, когда HDD не выходит в готовность, в терминал циклически выводится сообщение типа “LED: 01: 000000CC” и накопитель не переводится в терминальный командный режим, он оказывается заблокированным как для ATA, так и для терминальных команд. Это состояние характерно для некоторых прошивок накопителей Seagate архитектуры F3<sup>1</sup>. Для решения этой проблемы необходимо, чтобы накопитель проинициализировался лишь частично (не дойдя до шага, на котором происходит блокировка), diag-оверлей должен быть загружен, терминальный командный режим активирован. Инициализация может быть прервана либо отключением платы контроллера от гермоблока, либо закорачиванием канала чтения в определенный момент.

Отключение платы контроллера “налету”, при вращающемся двигателе недопустимо, т.к. приведет к залипанию головок в пользовательской области и может привести к повреждению мс предусилителя-коммутатора (в гермоблоке) или мс канала чтения (на плате контроллера). Поэтому, плата контроллера может быть отключена только заранее, до подачи питания<sup>2</sup>.

Нам известны три группы FW, ведущие себя по-разному, при инициализации платы без гермоблока:

- ◆ 7200.11 для FW с CD04 по CD15, SD1A, AD14 включительно, ES.2, FW с SN01 по SN04 включительно – в случае подачи питания контроллер выходит в готовность, терминал и технологические команды доступны.
  - ◆ 7200.11 более новых версий FW и ES.2 начиная с версии SN05 – при инициализации с отключенным двигателем контроллер выходит в готовность, но терминал и технокоманды недоступны.
  - ◆ 7200.12 (некоторые прошивки) в готовность не выходит, в терминале выводит сообщение No HOST Fis-ReadyStatusFlags<sup>3</sup>...

Таким образом, не для всех накопителей, возможно, получить доступ к командному режиму при инициализации с отключенной от гермоблока платой контроллера. Поэтому, если разблокировать HDD отключением платы не удалось, следует использовать методику закорачивания канала чтения. Этот метод несколько более сложен в использовании, т.к. накладывает определенные ограничения на инструмент закорачивания<sup>4</sup>, зато работает на всех HDD Seagate Arch F3<sup>5</sup>.

**Внимание!** В реализованной ранее в нашей утилите схеме разблокировки HDD, схемах выложенных в Internet, схеме, реализованной в комплексе Salvation Data, **не резервируется служебная информация и производится пересчет транслятора, что может привести к некорректному построению транслятора!** Это связано с тем, что известная команда « $T>m0,6,2,,,22$ » и ее альтернативные варианты производят пересчет транслятора исключительно по P-List. В то же время последние годы большинство накопителей перед выпуском с завода проходят так называемый пост-процесс – дополнительное внешнее логическое сканирование со скрытием дефектов по сдвигающей схеме. При этом информация о дефектах заносится напрямую в транслятор, но не в P-List и при пересчете по указанной выше команде теряется (логи процесса тоже, как правило, стираются как часть предпродажной подготовки). Это приводит к тому, что начиная с произвольного LBA (самого маленького номера LBA, скрытого в пост-процессе) поверхность перестает читаться – возвращается ошибка UNC.

Реализованный на данный момент в утилите алгоритм разблокировки резервирует служебную информацию и восстанавливает модуль трансляции в исходном состоянии, тем самым предотвращая использование потенциально опасной операции пересчёта транслятора.

<sup>1</sup> Накопители Barracuda классической и F3 архитектур легко различить по виду версии FW. В то время, как FW накопителей классической архитектуры содержит точку (например, 3.06, 3.AAD), версия FW накопителей архитектуры F3 точки не содержит (например, SD15, 0002BSM1)

<sup>2</sup> Допустимо изолировать лишь разъём шпиндельного двигателя, не откручивая плату контроллера целиком.

<sup>3</sup> Для данного семейства блокировка Led: СС по переполнению SMART не наблюдается, в то же время, возможна при проблемах с трансляцией. Механизм вывода в готовность исследуется.

<sup>4</sup> В соответствующем разделе этот момент будет подробно раскрыт.

<sup>5</sup> На 7200.12 вопрос вывода в готовность через закорачивание канала чтения исследуется.

10101010110011010101101101010011010100110101101101101010100101  
1011010101100110101011010101110101011011010101010101010101010101

Далее рассмотрим подробно два способа вывода HDD в готовность и получения терминального командного режима для использования в штатном разблокировщике. Начнем с наиболее простого, но, к сожалению, не всегда доступного метода изоляции разъема ШД.

011

11

1

## ■ 8.1. Метод отключения платы контроллера от гермоблока (изолирования разъема шпиндельного двигателя)

Приведем описание действий, реализующих инициализацию накопителя в данном методе:

- ◆ При отключенном питании откручивается винт, фиксирующий плату контроллера в районе разъема двигателя, разъем изолируется (например, листком плотной бумаги или пластиковой картой).
  - ◆ Через некоторое время накопитель выходит в готовность (видно по индикаторам регистра состояния на панели утилиты).
  - ◆ Не выключая питания, удаляется изолирующий элемент и закручивается назад винт, фиксирующий плату контроллера в районе разъема двигателя.
  - ◆ После этого отрабатывается основной алгоритм разблокировки.

Для запуска этого режима в утилите следует выполнить следующие действия:

- ◆ Выбрать пункт меню «Решение проблемы "Блокировка HDD (LED: 000000CC)"».
  - ◆ Подтвердить свое решение запуска данного режима.
  - ◆ Задать папку резервирования служебной информации.
  - ◆ Выбрать метод разблокирования – «Изоляция разъема шпиндельного двигателя».
  - ◆ Следовать рекомендациям основной формы режима.



Puc. 8.1.

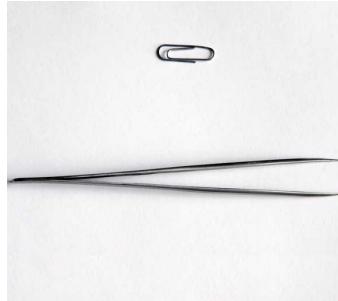
Перед появлением этого окна питание соответствующего канала PC3000 отключается, т.о. открутить винт и изолировать разъем можно сразу после прочтения инструкций. После изолирования разъема и нажатия кнопки «Начать процедуру», утилита проделает комплекс необходимых действий, в том числе в некоторый момент попросит убрать изолятор и закрутить винт. По окончании обработки алгоритма накопитель будет разблокирован.

## ■ 8.2. Метод закорачивания канала чтения

Данный метод является универсальным - не зависит от семейства HDD и версии FW. В связи с этим он принят как рекомендуемый режим разблокирования ситуации “LED: 000000CC”, реализованный в утилите. В качестве основного действия выступает закорачивание линий дифференциальной пары канала чтения<sup>1</sup>.

<sup>1</sup> В конце данной статьи приведены фотографии плат контроллеров с указанием точек замыкания. В то же время, их поиск достаточно прост. Это – переходные отверстия линий дифференциальной пары канала чтения на внешнюю сторону платы. Сама дифф. пара – два параллельных проводника, выходящих из

Замыкание должно быть произведено после активации терминального командного режима (терминал должен отдать приглашение F3 T>), но до появления ошибки LED: 000000CC. Т.к. инструмент, производящий закорачивание, будет работать в высокочастотной цепи, на него накладываются определенные ограничения его импеданс (активная и реактивная части сопротивления) должны быть минимальны – точки контакта не должны быть окислены, размер дуги замыкания минимален. Наиболее простым решением в данной ситуации является маленький пинцет с острыми концами с зажатой в нем металлической канцелярской скрепкой (см. фото ниже).



Puc. 8.2.

В случае, если инструмент удовлетворяет указанным требованиям, то при закорачивании HDD стучит и выходит через некоторое время в готовность с остановленным двигателем. Соответствующий инструмент рекомендуется подобрать заранее, замыкая канал чтения исправного накопителя и подавая на HDD питание.

Алгоритм разблокировки HDD через закорачивание канала чтения выглядит следующим образом:

- ◆ Питание HDD отключается.
  - ◆ Питание HDD включается и в терминал подается сигнал активации терминального командного режима.
  - ◆ Как только терминал отдает приглашение *F3 T>*, необходимо закоротить канал чтения, как указано выше.
  - ◆ Через некоторое время HDD выйдет в готовность с остановленным двигателем (перед тем, как накопитель остановит шпиндель и выйдет в готовность, он должен стучать).

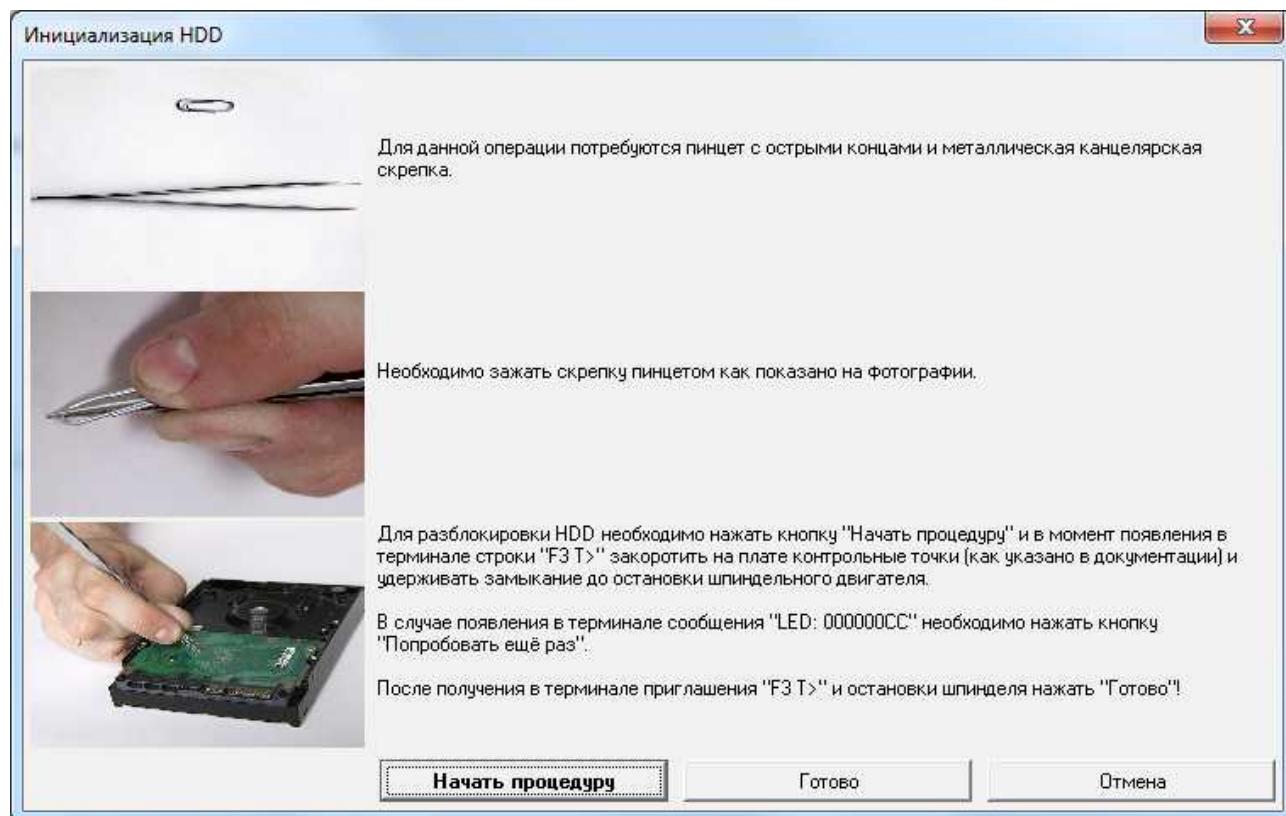
разъёма коммутатора в направлении процессора, поперёк которых напаян резистор (на паре канала записи резистора нет).

◆ После этого отрабатывается основной алгоритм разблокировки.

◆ После этого отрабатывается основной алгоритм разблокировки.

1101110110110011  
011101110  
011101  
011101 Для запуска этого режима в утилите следует выполнить следующие действия:

- ◆ Выбрать пункт меню "Решение проблемы "Блокировка HDD (LED: 000000CC) "".
  - ◆ Подтвердить свое решение запуска данного режима.
  - ◆ Задать папку резервирования служебной информации.
  - ◆ Выбрать метод разблокирования – “Закорачивание канала чтения”.
  - ◆ Следовать рекомендациям основной формы режима.



Puc. 8.3.

Здесь следует нажать кнопку «Начать процедуру», наблюдать за выводом терминала<sup>1</sup>, когда HDD выдаст приглашение **F3 T>**, замкнуть соответствующие точки на плате контроллера. Когда накопитель выйдет в готовность – убрать замыкание и нажать кнопку “Готово”.

### ■ 8.3. Механизм действия основной части разблокирования

Данный шаг алгоритма, реализованного в утилите, не требует участия пользователя и описан здесь с целью улучшения понимания процессов, происходящих в HDD при разблокировании.

После того, как один из алгоритмов обхода блокировки (изолирования разъема ШД или закорачивание канала чтения) отработает, утилита анализирует служебную информацию, резервирует модули и ПЗУ HDD,

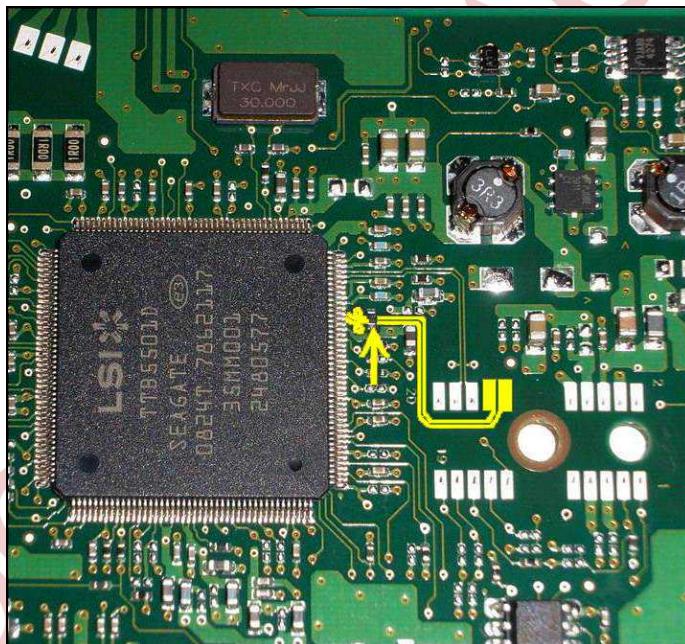
<sup>1</sup> Удобнее всего следить не за окном терминала, а за индикатором RxD переходника PC USB Terminal: когда он часто заморгает, это будет означать, что накопитель отдаёт приглашение командного режима. При этом удобно расположить переходник рядом с HDD, в пределах поля зрения при рассмотрении точек замыкания.

сбрасывает S.M.A.R.T. и перезаписывает модуль транслятора. Это позволяет сохранить изначальное состояние накопителя (исключая CE-log) и обойтись без шага пересчета транслятора.

**Внимание!** На данный момент подавляющее большинство HDD после Self Scan проходит пост-процесс внешнего логического сканирования со скрытием дефектов не в P-List. В результате чего при пересчете транслятора по P-List (описанном в Internet материалах и используемом в предыдущей итерации нашего комплекса и комплексе Salvation Data) мы получим развал трансляции и недоступность пользовательских данных, начиная с некоторого LBA. Автоматическое решение проблемы развала транслятора реализовано в нашей утилите и может быть вызвано из меню «Тесты» → «Служебная информация» → «Работа со служебной зоной» → «Восстановление транслятора»<sup>1</sup> (подробнее см гл 5.5).

## ■ 8.4. Поиск точек закорачивания

На рисунке ниже выделены линии дифференциальной пары канала чтения. Видно, что рядом с микроконтроллером между этими линиями включено сопротивление, по которому эту пару можно отличить от дифференциальной пары канала записи. Кроме того, между точками подключения резистора и микроконтроллером есть переходные отверстия. Поскольку на накопителе плата электроники прикручена деталями к гермоблоку, именно эти переходные отверстия следует закорачивать с внешней стороны платы.



Puc. 8.4.

<sup>1</sup> Следует упомянуть также тот факт, что разрушение транслятора вследствие дополнения G-List при проблемах с записью приобретает в данный момент всё большее распространение и встречается независимо от LED: СС блокировки. При этом проблема может изначально проявляться как ОЯ ёмкость в паспорте.

## 9. Приложение 1. Замена плат контроллера

**Внимание!** В ПЗУ накопителей (маркировка ПЗУ – 25FW406A) помещена адаптивная информация, поэтому при замене платы контроллера необходимо перенести информацию ПЗУ с повреждённой платы на донорскую (перепаять ПЗУ с повреждённой платы на донорскую). Смотрите Рис. 9.1.



*Рис. 9.1. На рисунке отмечена мс. ПЗУ.*

Следует учесть, что если нужно восстановить накопитель с “неродной” платой контроллера, при запуске жесткий диск будет неспособен обратиться к служебным данным на поверхности. Это может быть ошибочно трактовано как проблема головок или канала чтения, поэтому внимательно проверьте, соответствует ли плата контроллера гермоблоку. Для этого можно воспользоваться тем, что даже отключённая от гермоблока плата возвращает по ATA паспорт. Прочитав паспорт HDD, можно сравнить имя модели и серийный номер с тем, что напечатано на наклейке гермоблока<sup>1</sup>.

**Внимание!** Имейте в виду, что в случае “неродной” платы контроллера любые действия, связанные с записью на поверхность дисков, могут привести к необратимому повреждению служебной информации и, как следствие, к недоступности пользовательских данных.

<sup>1</sup> К сожалению, как отмечалось выше, некоторых FW семейства Barracuda ES.2 паспорт в ПЗУ содержит одинаковые для всех HDD данные, что осложняет идентификацию.

## 10. Приложение 2. Тестирование платы контроллера HDD

Для проверки работоспособности платы помимо стандартных методов визуального и электрического анализа существует еще один. Он основывается на том, что при подаче питания на работоспособную плату должно установиться соединение с SATA переходником. О том, что соединение установлено, говорит свечение индикатора PHY RDY на адаптере PC PATA – SATA. Если индикатор не светится, плата неисправна. Также следует обратить внимание на то, что исправная плата, будучи отсоединённой от гермоблока, после подачи питания через некоторое время приходит в состояние готовности и отдаёт паспорт (для семейства 7200.11 отдаётся и корректный SN). Кроме того, для анализа состояния платы контроллера можно воспользоваться методом перестановки плат. Переставлять следует платы одинаковой ревизии (Рис. 10.1).

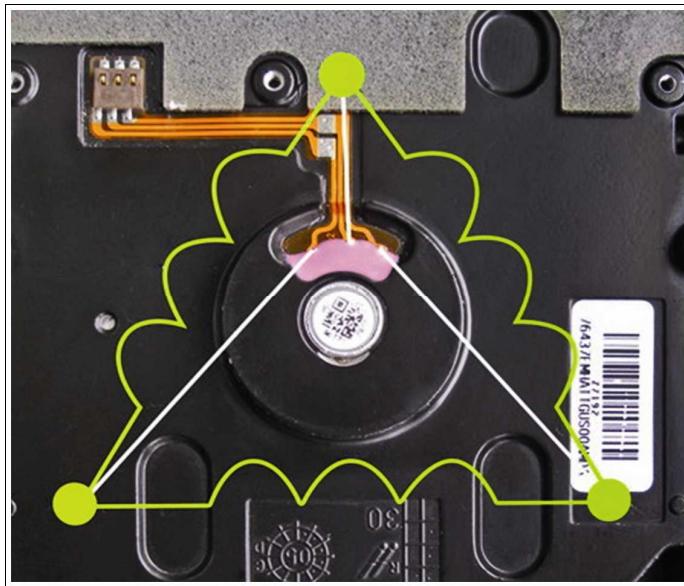


*Рис. 10.1. Плата контроллера HDD ревизии 100496208 REV A.*

Уже в данном состоянии донорская плата пригодна к первичной оценке состояния накопителя – есть ли SATA соединение, раскручивается ли двигатель, есть ли реакция терминала. Для дальнейшего анализа, в том числе анализа служебной информации, следует перенести на донорскую плату адаптивную информацию с неисправной платы. Для этого необходимо перепаять ПЗУ (см. раздел 9. Приложение 1. Замена плат контроллера).

## 11. Приложение 3. Тестирование обмоток двигателя

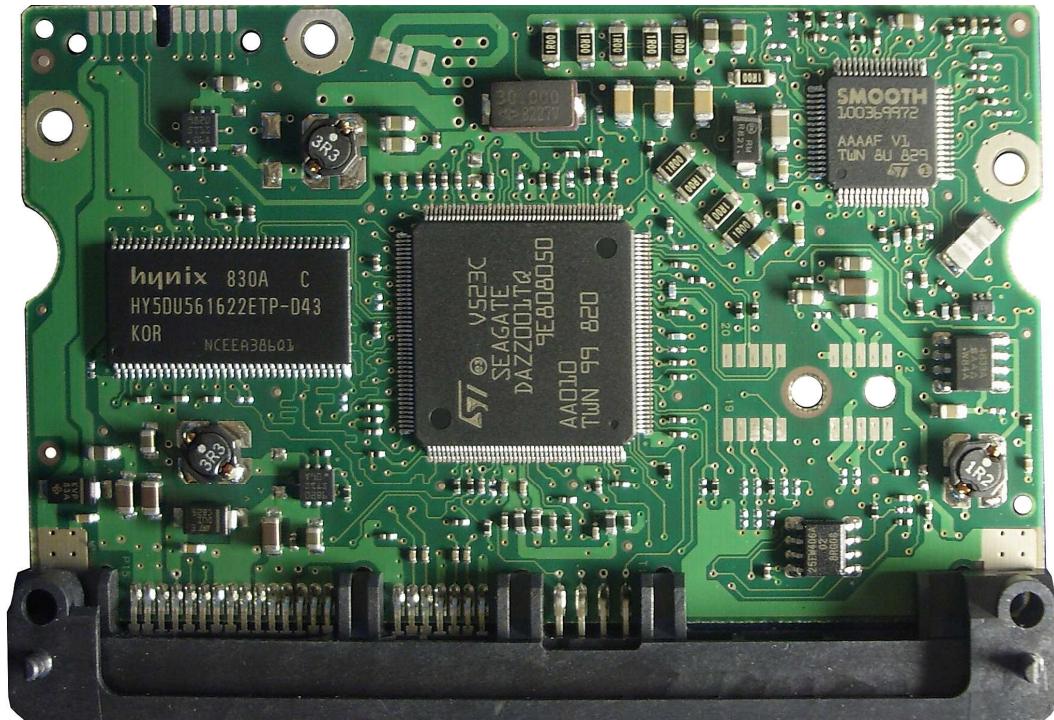
Двигатель накопителей Seagate включён по схеме “треугольник” (Рис. 11.1), поэтому следует проверить три пары точек подключения обмоток. Сопротивление между парами точек подключения обмоток рабочего накопителя составляет  $\sim 3.4$  Ом. Точнее цифру для исследуемого случая можно получить, измерив сопротивление обмоток рабочего накопителя того же семейства.



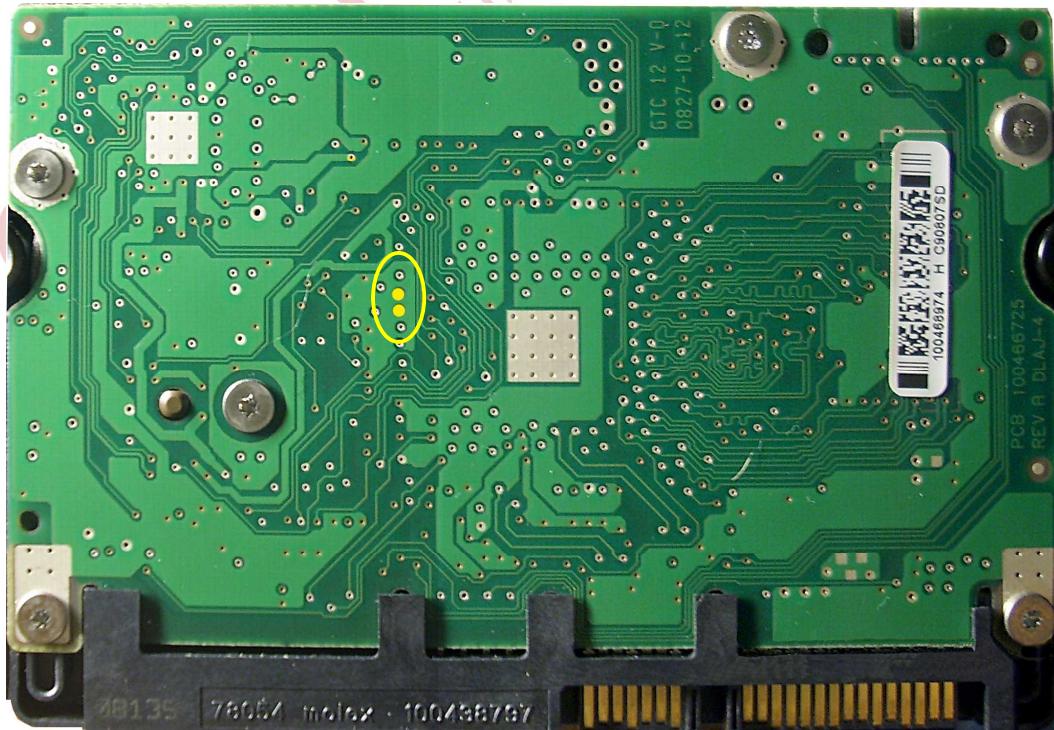
Puc. 11.1.

## 12. Приложение 4. Расположение контрольных точек на платах HDD Barracuda F3 3.5"

■ 12.1. PCB 100466725 REV A (DLAJ-4)



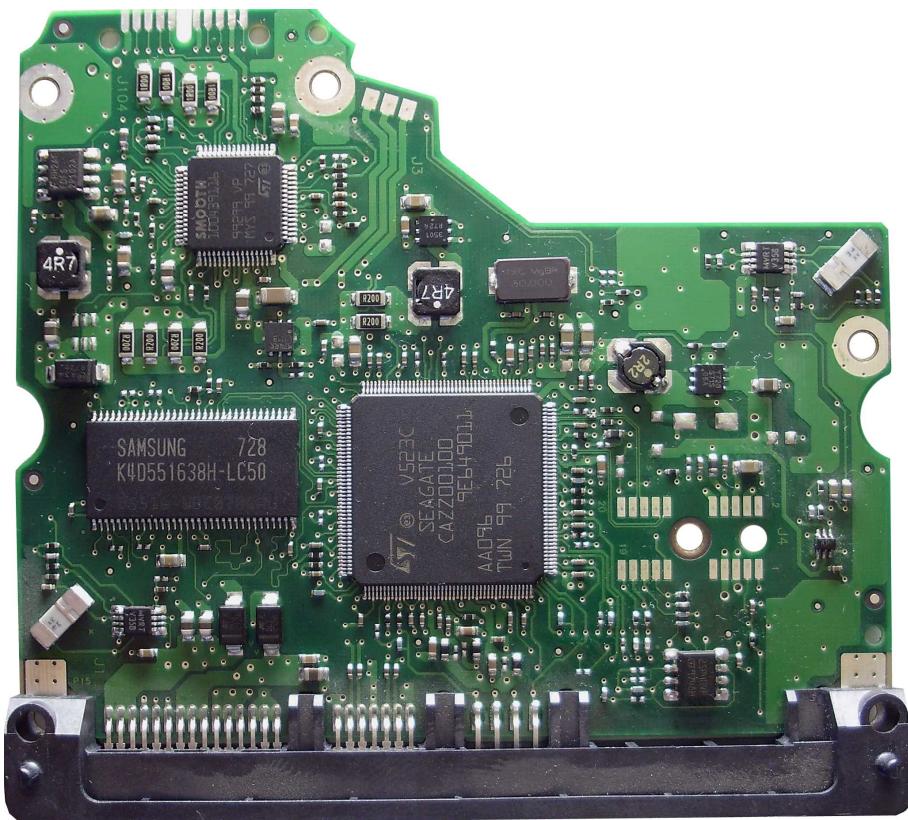
*Рисунок 12.1. Вид со стороны деталей.*



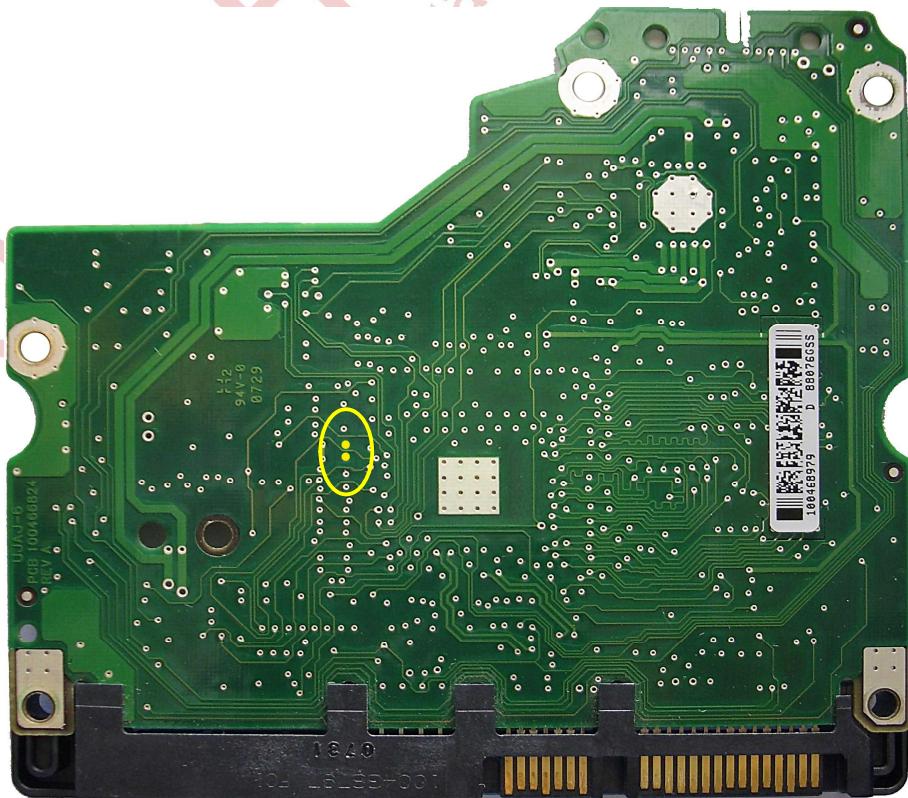
*Рис. 12.2. Вид с внешней стороны. Желтым цветом выделены точки закорачивания.*

## **12.2. PCB 100466824 REV A (UJAJ-6)**

**12.2. PCB 100466824 REV A (UJAJ-6)**

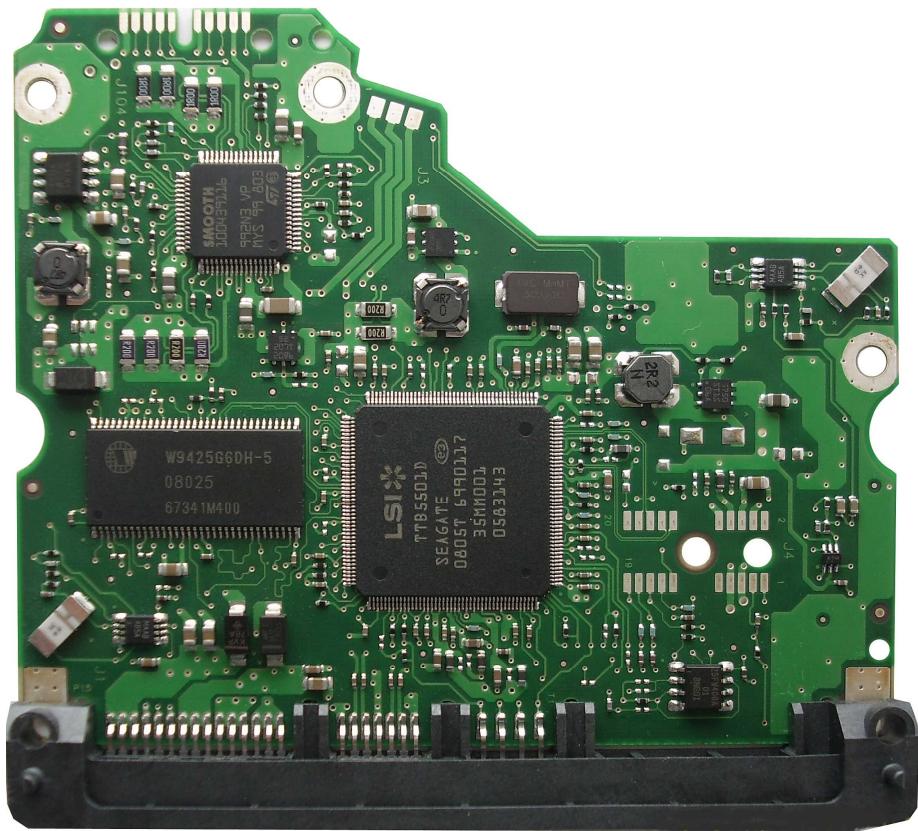


*Рис. 12.3. Вид со стороны деталей.*

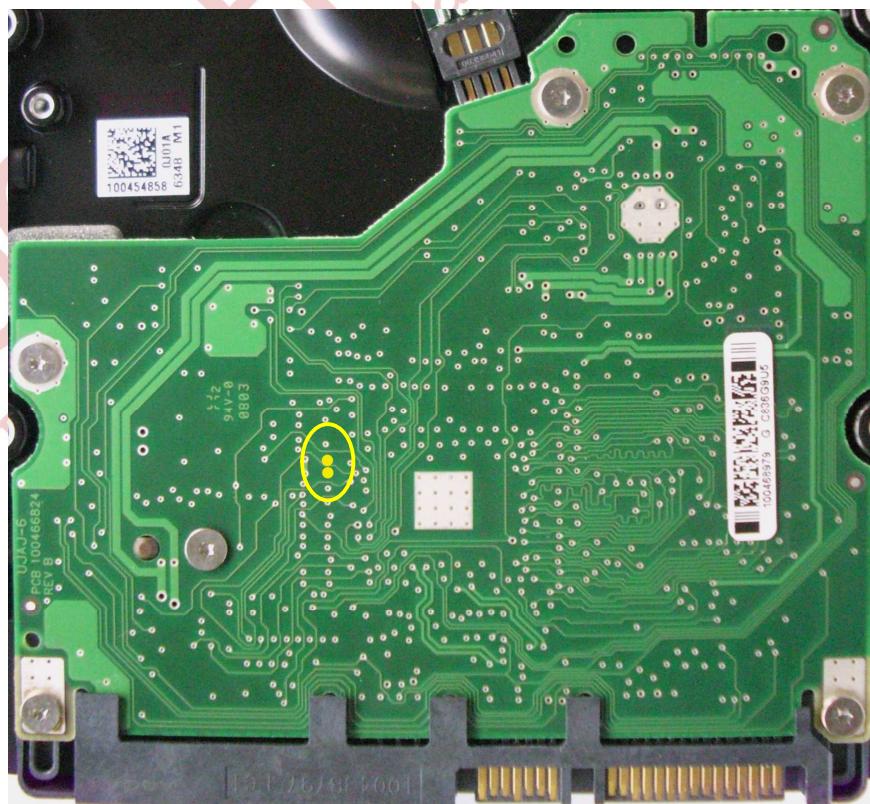


*Рис. 12.4. Вид с внешней стороны. Жёлтым цветом выделены точки закорачивания.*

■ 12.3. PCB 100466824 REV B (UJAJ-6)



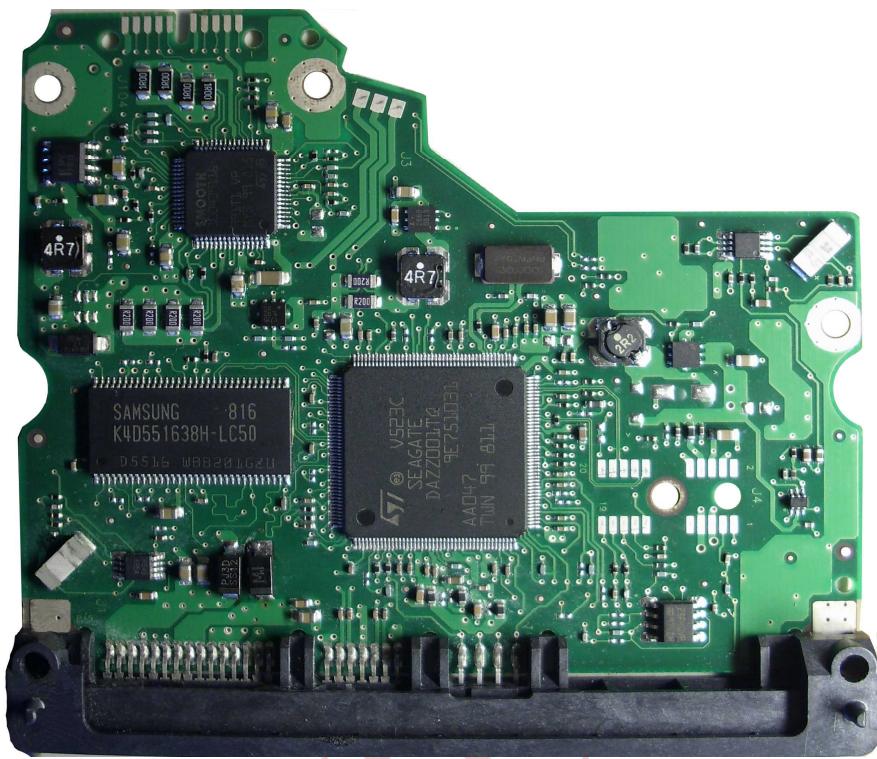
*Рис. 12.5. Вид со стороны деталей.*



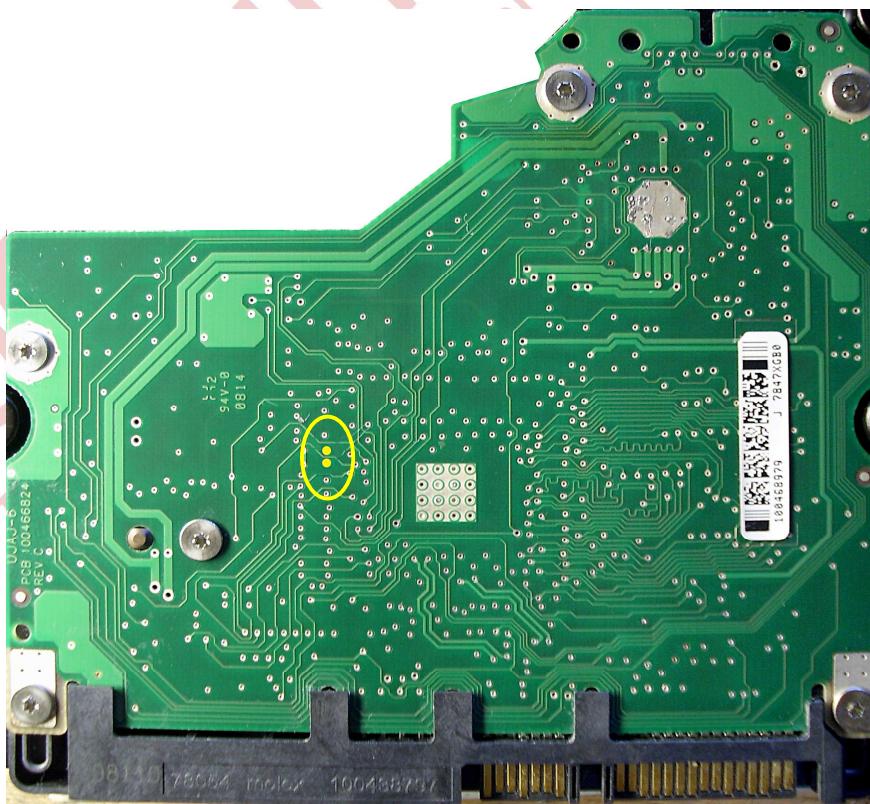
*Рис. 12.6 . Вид с внешней стороны. Желтым цветом выделены точки закорачивания.*

## 12.4. PCB 100466824 REV C (UJAJ-6)

**12.4. PCB 100466824 REV C (UJAJ-6)**

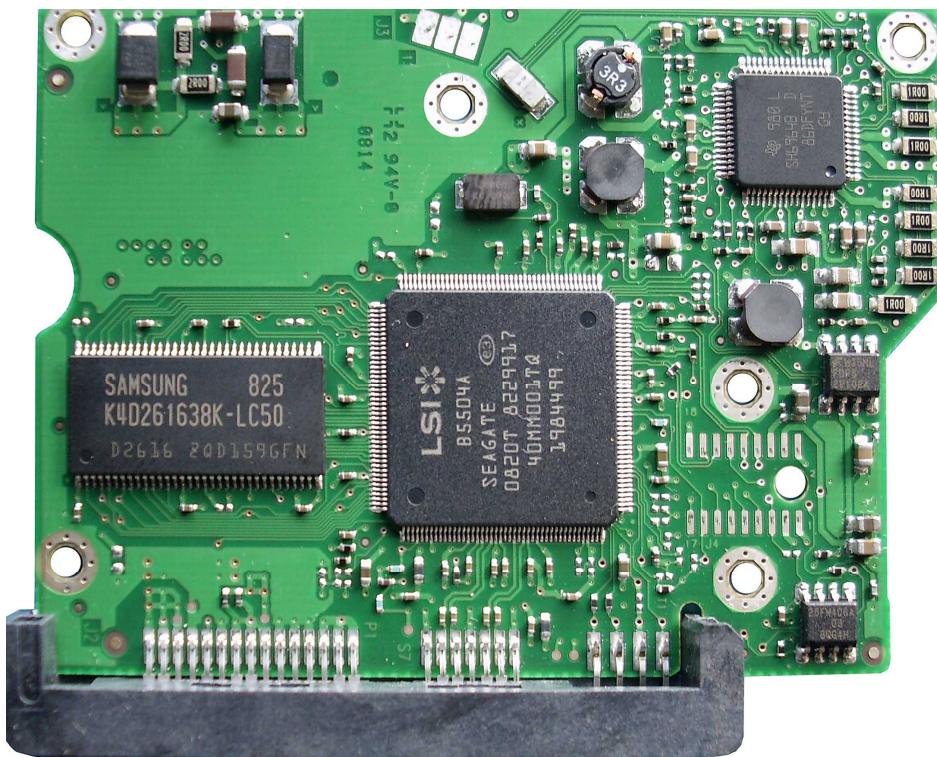


*Рис. 12.7. Вид со стороны деталей.*



*Рис. 12.8. Вид с внешней стороны. Желтым цветом выделены точки закорачивания.*

■ 12.5. PCB 100496208 REV A

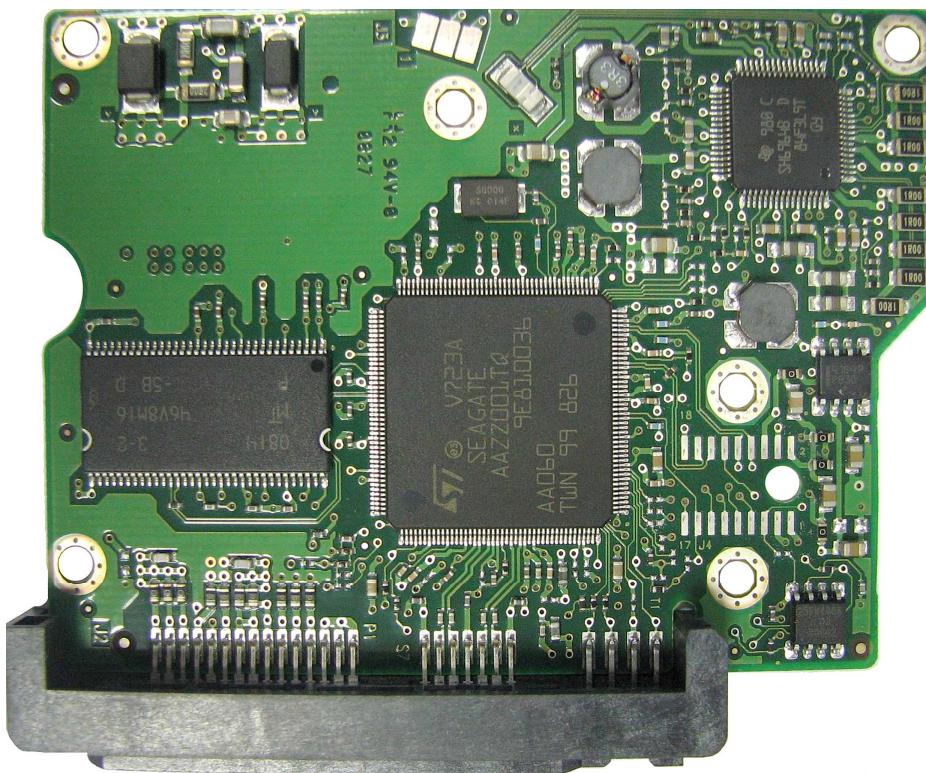


*Рис. 12.9. Вид со стороны деталей.*

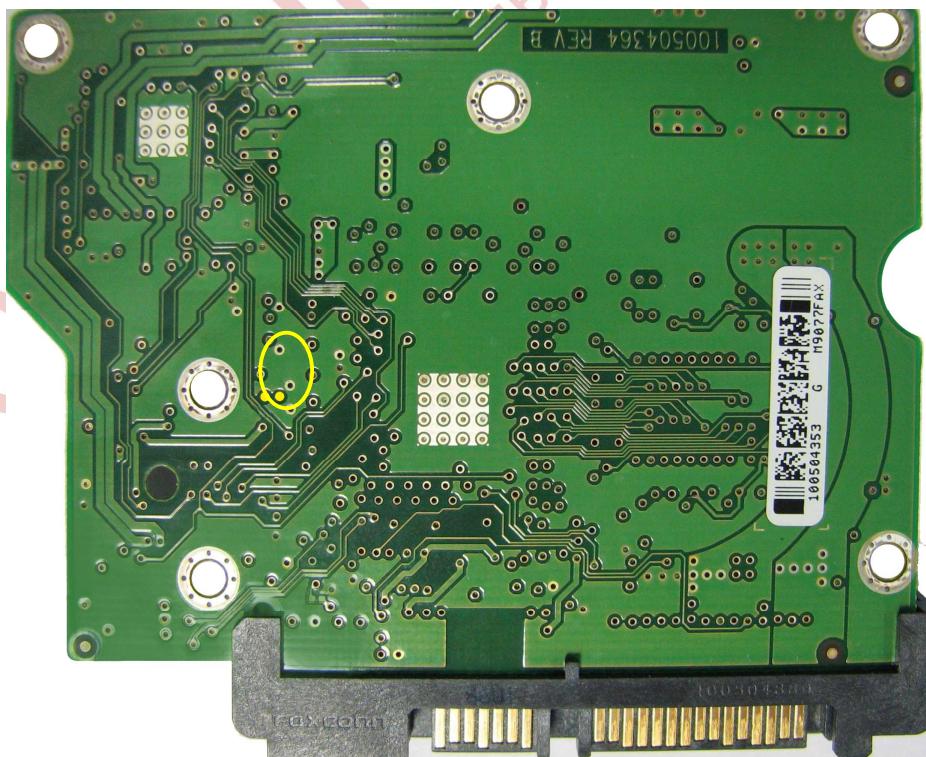


*Рис. 12.10. Вид с внешней стороны. Желтым цветом выделены точки закорачивания.*

**12.6. PCB 100504364 REV B**

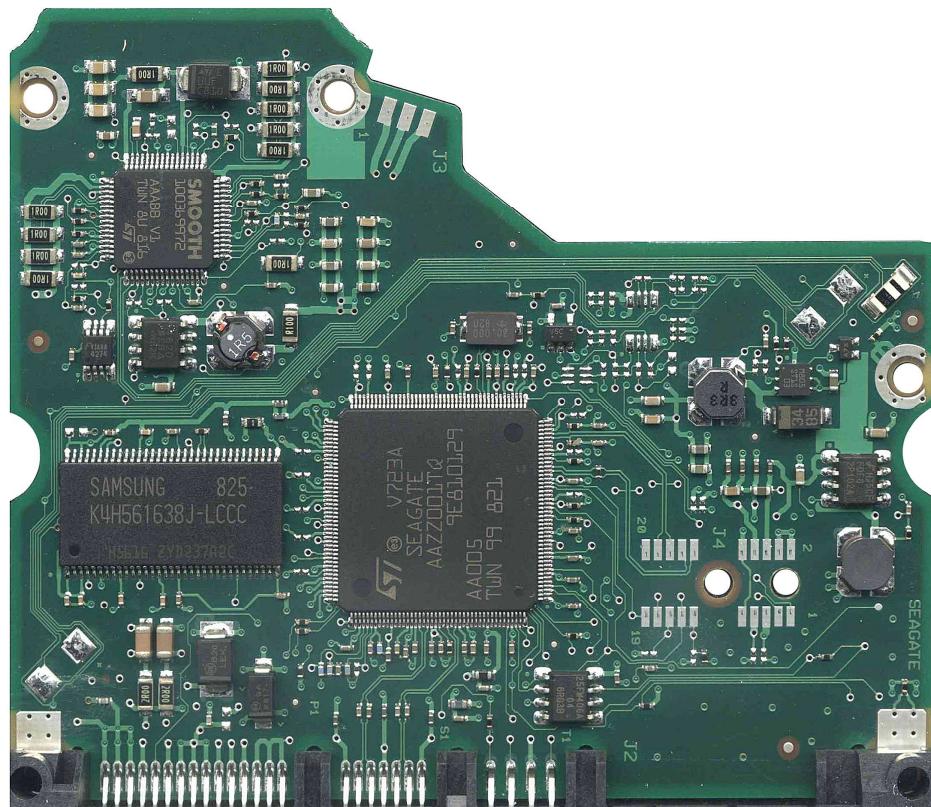


*Рис. 12.11. Вид со стороны деталей.*

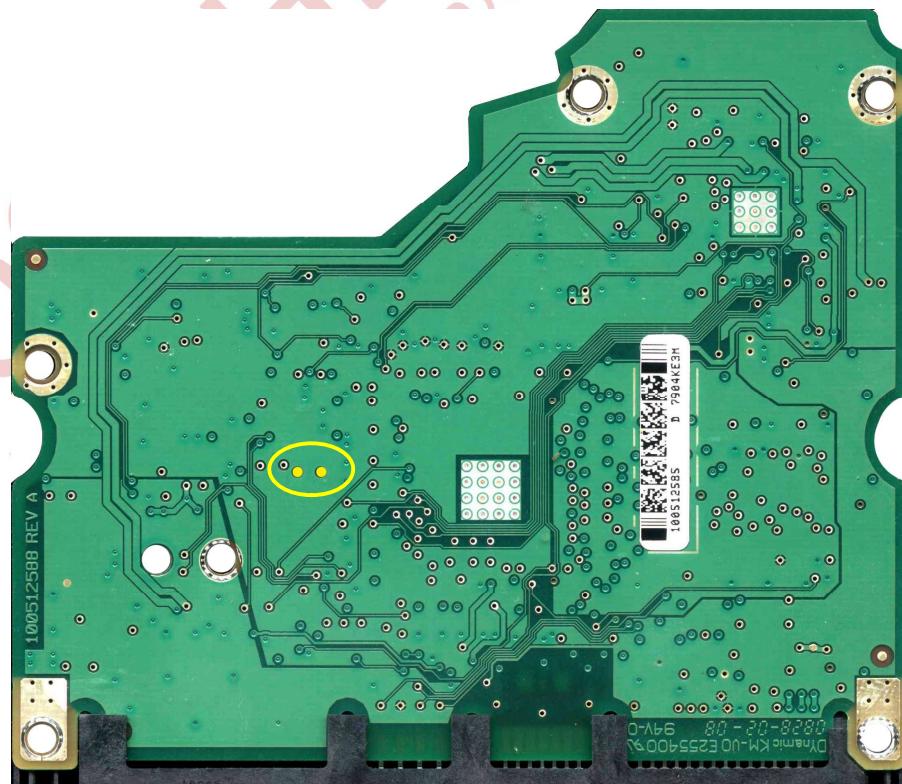


*Рис. 12.12. Вид с внешней стороны. Желтым цветом выделены точки закорачивания.*

■ 12.7. PCB 100512588 REV A



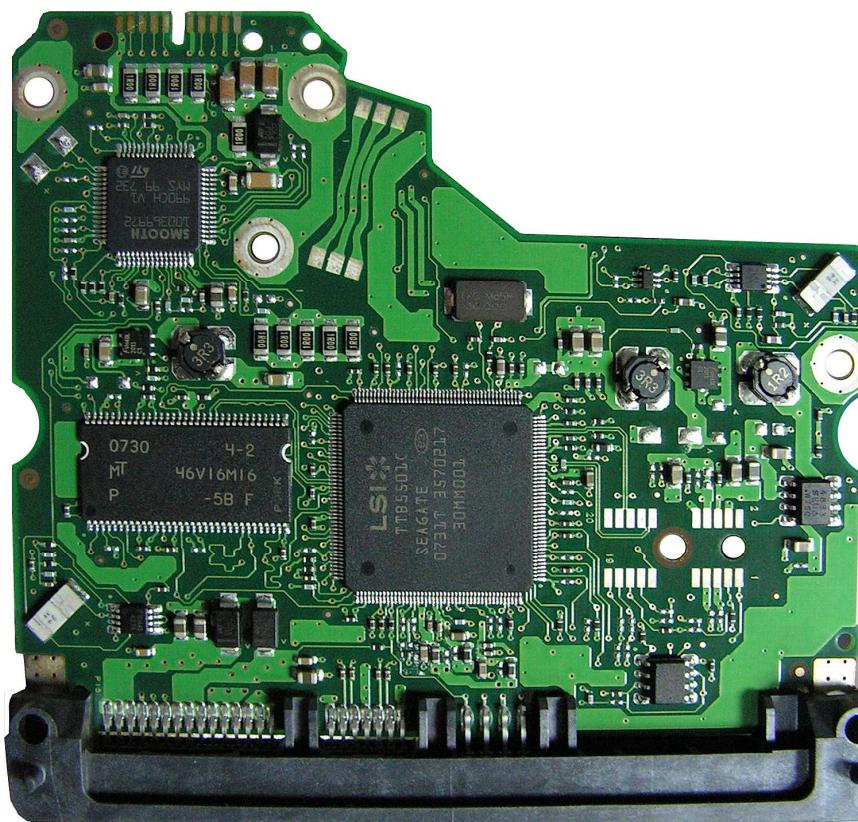
*Рис. 12.13. Вид со стороны деталей.*



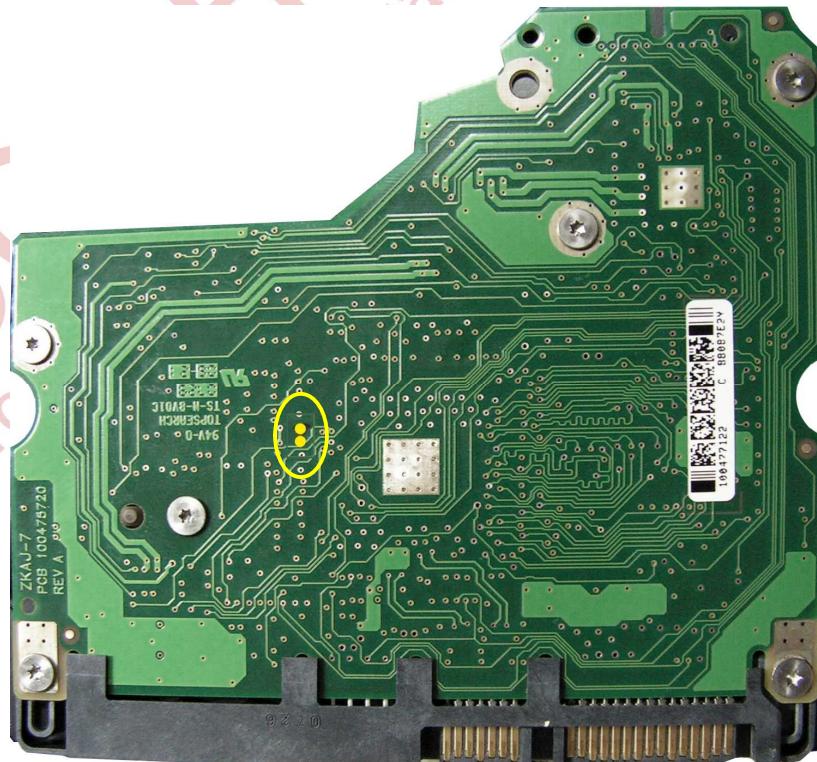
*Рис. 12.14. Вид с внешней стороны. Желтым цветом выделены точки закорачивания.*

## 12.8. PCB 100475720 REV A (ZKAJ-7)

**12.8. PCB 100475720 REV A (ZKAJ-7)**



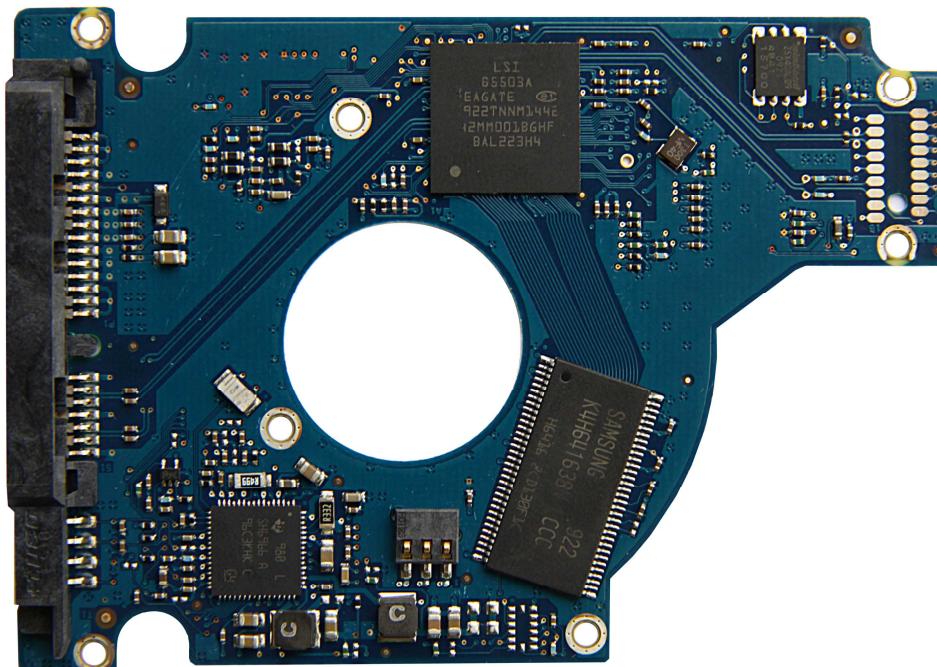
*Рис. 12.15. Вид со стороны деталей.*



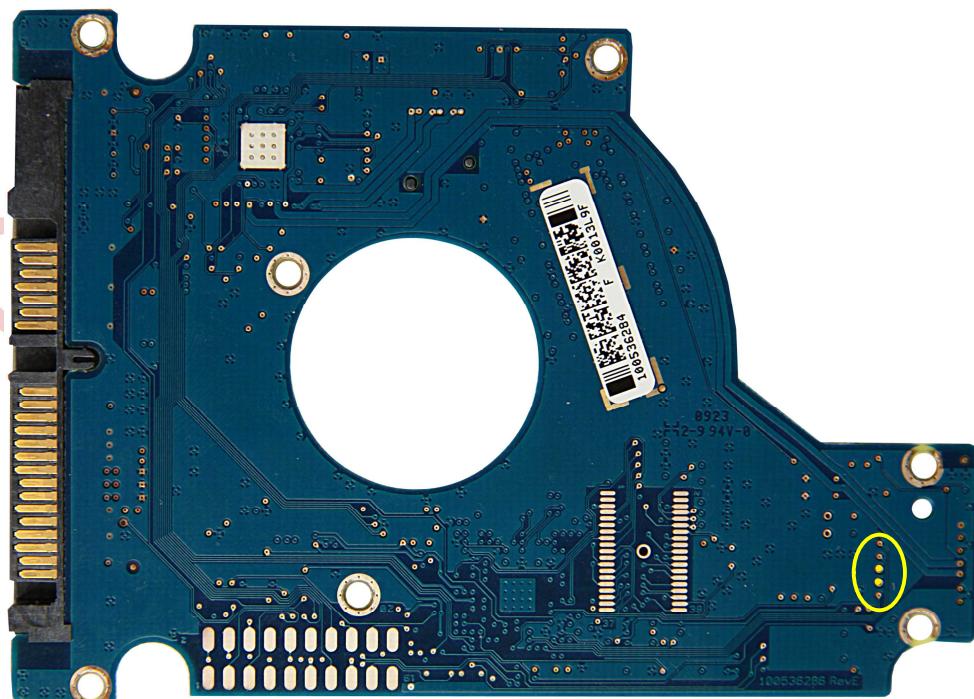
*Рис. 12.16. Вид с внешней стороны. Желтым цветом выделены точки закорачивания.*

## 13. Приложение 5. Расположение контрольных точек на платах HDD Barracuda F3 2.5"

■ 13.1. PCB 100536286 REV E



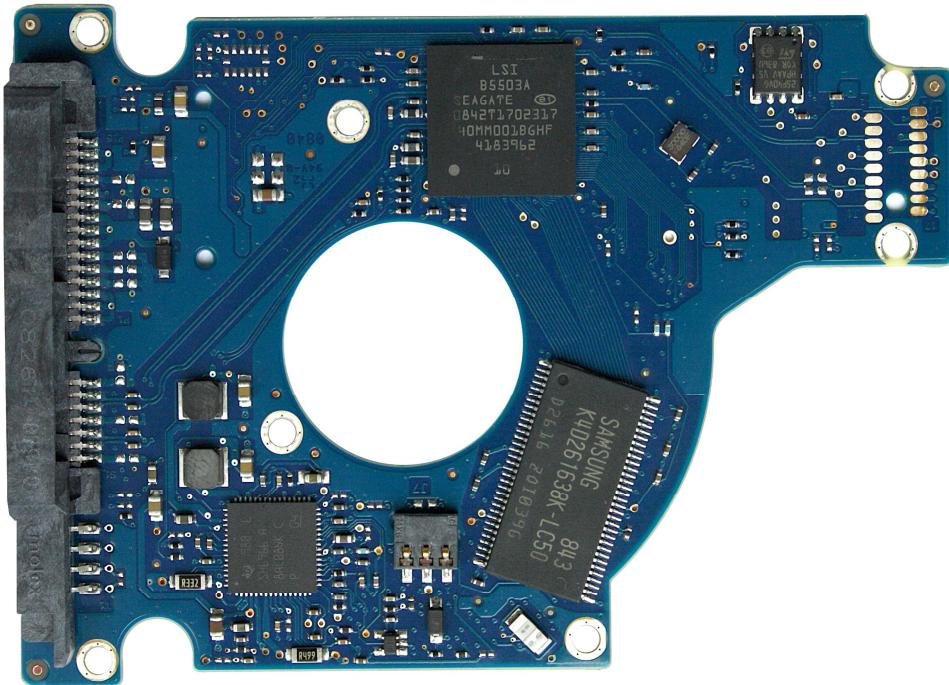
*Рис. 13.1. Вид со стороны деталей.*



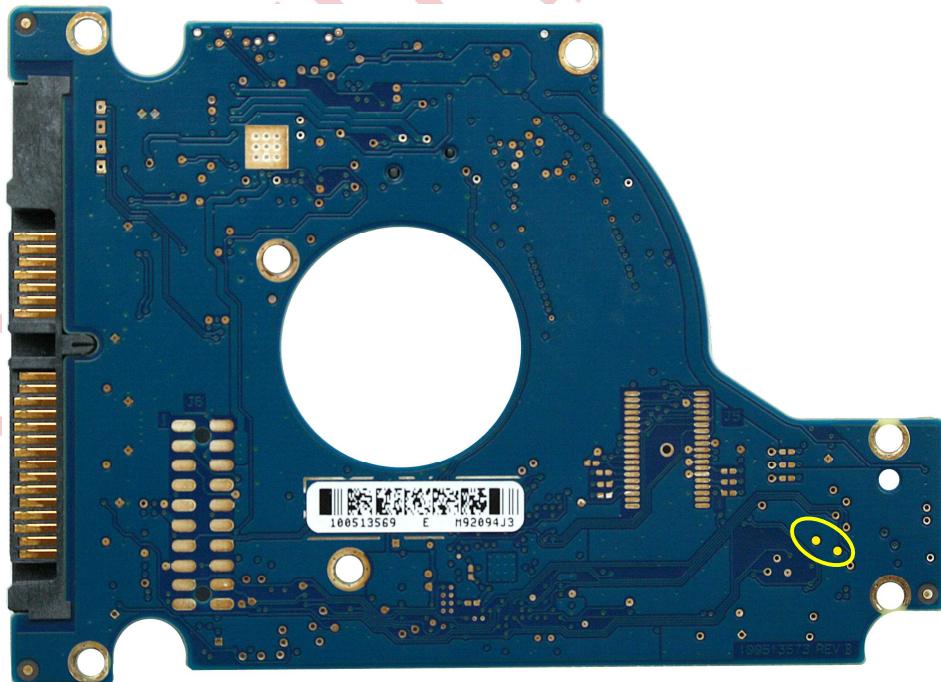
*Рис. 13.2. Вид с внешней стороны. Желтым цветом выделены точки закорачивания.*

**13.2. PCB 100513573 REV B**

**13.2. PCB 100513573 REV B**



*Рис. 13.3. Вид со стороны деталей.*



*Рис. 13.4. Вид с внешней стороны. Желтым цветом выделены точки закорачивания.*

## 14. Приложение 6. Назначение модулей накопителей Seagate Arch F3

- 00 = Дефект-лист SA  
01 = Drive Information File  
02 = Файл параметров производительности (Performance Parameter File)  
03 = P-List  
04 = SAP (Servo Adaptive Parameters)  
05 = Manufacturing Information File  
06 = RAP (Read Adaptive Parameters)  
07 = CAP (Controller Adaptive Parameters)  
08 = назначение неизвестно  
09 = SMART config (заполнен паттерном)  
0A = SMART Frame  
0B = назначение неизвестно, заполнен паттерном  
0C = Self Scan Log  
0D = назначение неизвестно, заполнен паттерном  
0E = DIC (Data Integrity Check), HEAD 0  
0F = DIC Dummy File  
13 = Реестр диска (параметры настройки, Security)  
15 = Файл offline самотеста поверхности (DOS)  
16 = назначение неизвестно  
17 = назначение неизвестно, заполнен паттерном  
19 = назначение неизвестно, лог чего-то  
1A = назначение неизвестно, заполнен паттерном  
1B = назначение неизвестно, лог чего-то  
1C = назначение неизвестно, заполнен паттерном  
1D = Оверлей 0  
1E = Оверлей 1  
1F = назначение неизвестно, заполнен паттерном  
22 = Файл самотеста поверхности, голова 0  
23 = Файл самотеста поверхности, голова 1  
24 = Файл самотеста поверхности, голова 2  
25 = Файл самотеста поверхности, голова 3  
26 = Файл самотеста поверхности, голова 4  
27 = Файл самотеста поверхности, голова 5  
28 = Файл самотеста поверхности, голова 6  
29 = Файл самотеста поверхности, голова 7  
2A = Saved Mode Pages – настройки HDD  
2B = RW operations, транслятор  
2C = DIC (Data Integrity Check), HEAD 1, паттерн  
2D = DIC (Data Integrity Check), HEAD 2, паттерн  
2E = DIC (Data Integrity Check), HEAD 3, паттерн  
2F = DIC (Data Integrity Check), HEAD 4, паттерн  
30 = DIC (Data Integrity Check), HEAD 5, паттерн  
31 = DIC (Data Integrity Check), HEAD 6, паттерн  
32 = DIC (Data Integrity Check), HEAD 7, паттерн  
33 = служебный файл FDE  
34 = пакованный описатель структуры CONGEN  
35 = SMART

## 15. Приложение 7. Соответствие модулей служебной информации системным файлам (System Files) HDD семейства Barracuda 7200.12 (Pharaoh).

FILE\_3\_01A\_0 = ~0001.rpm  
FILE\_3\_019\_0 = ~0002.rpm  
FILE\_3\_01B\_0 = ~0003.rpm  
FILE\_3\_03F\_0 = ~0004.rpm  
FILE\_3\_300\_0 = ~0005.rpm  
FILE\_3\_001\_0 = ~0006.rpm  
FILE\_3\_208\_0 = ~0007.rpm  
FILE\_3\_31B\_0 = ~0008.rpm  
FILE\_3\_133\_0 = ~0009.rpm  
FILE\_3\_134\_0 = ~000A.rpm  
FILE\_3\_319\_0 = ~000C.rpm  
FILE\_3\_30A\_0 = ~0013.rpm  
FILE\_3\_306\_0 = ~0015.rpm  
FILE\_3\_115\_0 = ~0019.rpm  
FILE\_3\_131\_0 = ~001A.rpm  
FILE\_3\_301\_0 = ~001B.rpm  
FILE\_3\_110\_0 = ~001C.rpm  
FILE\_3\_100\_0 = ~001D.rpm  
FILE\_3\_101\_0 = ~001E.rpm  
FILE\_3\_093\_0 = ~002A.rpm  
FILE\_3\_028\_0 = ~002B.rpm  
FILE\_3\_32C\_0 = ~0034.rpm  
FILE\_3\_135\_0 = ~0035.rpm

**Пример: FILE\_3\_01A\_0 = ~0001.rpm**

Здесь:

Модуль служебной информации = ~0001.grm

System File = FILE\_3\_01A\_0

Volume = 3

File ID (FID) = 01A

Копия = 0

System Files запрашиваются по идентификатору File ID из разделов Volumes. Доступ к System Files из утилиты осуществляется из инструмента «Просмотр и редактирование ресурсов HDD».

Кроме того, известно, что ПЗУ = FILE\_A\_32A\_0, что позволяет получить доступ к его содержимому на накопителе, не выходя из готовности, но дающем доступ к командному режиму терминала.